

CCI-22

Prof. Celso HIRATA

Sala 116 Tel. 347 5987

E mail : hirata@comp.ita.br

Instituto Tecnológico de Aeronáutica
Departamento de Computação Científica
Divisão de Ciência da Computação

12 de dezembro de 2007

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Roteiro

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Introdução

■ Objetivo:

- Estudar métodos de resolução numérica de equações diferenciais ordinárias (EDO), e sistemas de equações diferenciais.

■ Motivação:

- Dificuldade em resolução algébrica de EDO;
- Solução Computacional: interesse em valor numérico;
- Entendimento da base dos métodos de resolução de EDO;

- Equação Diferencial Ordinária ou EDO (uma só variável independente):

Exemplos: $y' = x + y$ $y' = x^2 + y$ $y'' = y' + y$

- Equação Diferencial Parcial (duas ou mais variáveis independentes).

Exemplo: $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$ com $u = u(x, y)$

- Uma EDO de ordem n pode ser escrita na forma:

$$y^{(n)}(x) = f(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n-1)}(x)), \quad a \leq x \leq b$$

- A solução desta equação é qualquer função $y = F(x)$ que é definida em $[a, b]$, tem n derivadas neste intervalo e a satisfaz.

■ Resolução algébrica:

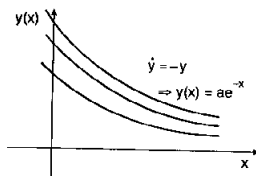
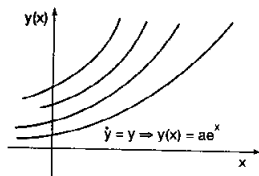
Exemplo: $y' = 2x + 3$

$$\int y' dx = \int 2x + 3$$

Resultado: Família de curvas

$$y = x^2 + 3x + c$$

Condições Iniciais: curvas



- Para especificar uma das curvas que formam a família de soluções precisamos impor condições adicionais na função y :

$$y(a) = \eta_1, y'(a) = \eta_2, \dots, y^{(n-1)}(a) = \eta_n$$

- O problema de achar solução de equação diferencial com as condições é chamado de **problema de valor inicial (PVI)** ou problema de condição inicial.

■ ordem 1:

$$y'(x) = f(x, y(x)), \quad y(a) = \eta, \quad a \leq x \leq b$$

■ ordem n:

$$y^{(n)}(x) = f(x, y'(x), y''(x), \dots, y^{(n-1)}(x)), \quad a \leq x \leq b$$

$$y(a) = \eta_1, \quad y'(a) = \eta_2, \quad \dots, \quad y^{(n-1)}(a) = \eta_n$$

■ Exemplo:

$$y'' = -(1 - y^2)y' - y, \quad y(0) = 1, y'(0) = 2$$

Uma EDO é linear se y e suas derivadas aparecem linearmente na equação.

$$\begin{array}{ll} xy' = x - y & \text{linear} \\ y'' + (1 - y^2)y' + y = 0 & \text{não linear} \end{array}$$

É fácil transformar uma equação de ordem m num sistema de m equações de ordem 1. Assim:

$$u^{(m)} = f(x, u, u', u'', \dots, u^{(m-1)})$$

$$z_1 = u$$

$$z_1' = u' = z_2$$

$$z_2' = u'' = z_3$$

$$z_3' = u''' = z_4$$

$$z_{m-1}' = u^{(m-1)} = z_m$$

$$z_m' = u^{(m)} = f(x, u, u', u'', \dots, u^{(m-1)})$$

■ Exemplo:

Na equação acima, temos:

$$y'' = -(1 - y^2)y' - y = f(x, y, y')$$

$$z_1 = y$$

$$z_1' = y' = z_2$$

$$z_2' = y'' = z_3$$

$$-(1 - y^2)y' - y = f(x, y, y')$$

com $z_1(0) = 1$ e $z_2(0) = 2$

■ Seja $Z = \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y \\ y' \end{bmatrix}$ e a equação transformada $Z' = \begin{bmatrix} z_2 \\ z_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y' \\ y'' \end{bmatrix}$ com

$$Z(0) = \begin{bmatrix} y(0) \\ y'(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

Ou seja, temos de resolver a equação vetorial:

$$Z' = F(x, Z) = \begin{bmatrix} y' \\ -(1 - y^2)y' - y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_2 \\ -(1 - z_1^2)z_2 - z_1 \end{bmatrix}$$

com $Z(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$.

■ Veremos mais adiante como resolver esse sistema para um método específico. A seguir, vamos apresentar os métodos básicos para resolução de EDO não linear.

Roteiro

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Método de Euler

$$y' = f(x, y) \quad y(x_0) = y_0$$

- Para fazer uma estimativa de y_1 vamos considerar que

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{x_0, y_0} = f(x_0, y_0)$$

e daí,

$$\frac{y - y_0}{x - x_0} = f(x_0, y_0)$$

■ Observando, vemos que, se $h = x_1 - x_0$ tender a zero , teremos que a ordenada do ponto Q , y^* tende a y_1 e daí,

$$y^* = y_0 + hf(x_0, y_0)$$

ou ainda :

$$y_1 \approx y_0 + hf(x_0, y_0)$$

■ Expressão do método Euler:

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k)$$

■ Exemplo:

$$y' = y = f(x, y), \quad y(0) = 1$$

■ Solução exata : $y = e^x$

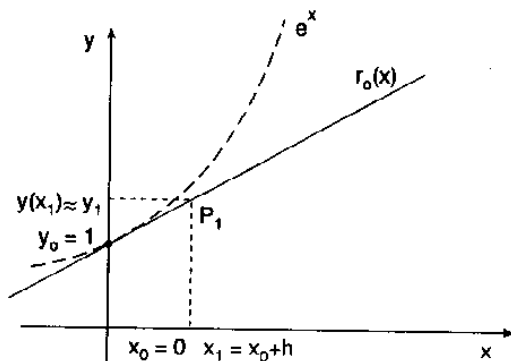
■ Pelo método de Euler temos:

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k)$$

■ Tomando $h = 0.5$:

$$y_1 = y(0.5) = y_0 + hy_0 = 1 + 0.5 * 1 = 1.5$$

$$y_2 = y(1.0) = y_1 + hy_1 = 1.5 + 0.5 * 1.5 = 2.25$$



$P_1 \notin$ curva $y = e^x$, mas à curva $y = ae^x$, $y(x_1) = ae^{x_1}$

$$y(0.5) = ae^{0.5} = a \times 1.6487$$

$$y_1 = y(0.5), 1.5 = a \times 1.6487 \Rightarrow a = 0.9098$$

- Definição: Um método numérico é de ordem p se existe um número c tal que:

$$|e_{loc}(x_i)| \leq ch^{p+1}$$

- Veremos mais adiante que o método de Euler é de ordem $p = 1$.

- Erro Local e Erro Global
- A cada passo estamos cometendo um erro local, estamos nos distanciando da solução exata. O erro global é o efeito acumulado desses distanciamentos locais.

■ Outra forma de deduzir Euler:

$$y'(x) \approx \frac{y(x+h) - y(x)}{h}$$

Onde h é algum valor pequeno, mas não fixo.

Introduzindo a notação:

$$x_k = a + kh, \quad k = 0, 1, \dots, \quad a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$$

Fazendo y_k , $k = 0, 1, \dots$ representa uma aproximação para $y(x_k)$ onde $y(x)$ é a solução de

$$y'(x) = f(x, y) \text{ então}$$

$$y'(x_k) \approx \frac{y_{k+1} - y_k}{h}$$

Daí

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k), \quad k = 0, 1, \dots$$

com $y_0 = \eta$

- Exemplo:
- Resolver $y' = 2x + 3$, com $y = 1$ quando $x = 1$.
- Queremos y para $x = 1.0(0.1)1.5$.

$$y_{k+1} = y_k + hf(x_k, y_k) \quad k = 0, 1, \dots$$

$$f(x, y) = 2x + 3, \quad x_0 = 1.0, y_0 = 1.0, h = 0.1$$

$$h = 0.1$$

$$\begin{aligned}y_1 &= y_0 + hf(x_0, y_0) \\ &= 1 + 0.1(2 \times 1 + 3) = 1.50 \text{parax} = 1.1\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}y_2 &= y_1 + hf(x_1, y_1) = \\ &= 1.5 + 0.1(2 \times 1.1 + 3) = 2.02 \text{parax} = 1.2\end{aligned}$$

$$y_3 = y_2 + hf(x_2, y_2) = 2.56 \text{parax} = 1.3$$

$$y_4 = y_3 + hf(x_3, y_3) = 3.12 \text{parax} = 1.4$$

$$y_5 = y_4 + hf(x_4, y_4) = 3.70 \text{parax} = 1.5$$

$$h = 0.01$$

$$\begin{aligned}y_1 &= y_0 + hf(x_0, y_0) \\&= 1 + 0.01(2 \times 1 + 3) = \\&= 1.050 \text{ para } x = 1.01\end{aligned}$$

$$y_2 = 1.5512 \text{ para } x = 1.02$$

...

$$y_{10} = 1.509 \text{ para } x = 1.1$$

$$y_{20} = 2.038 \text{ para } x = 1.2$$

$$y_{30} = 2.587 \text{ para } x = 1.3$$

$$y_{40} = 3.156 \text{ para } x = 1.4$$

$$y_{50} = 3.747 \text{ para } x = 1.5$$

Roteiro

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Métodos de Série de Taylor

■ Suponhamos que, de alguma forma, tenhamos as aproximações y_1, y_2, \dots, y_n para $y(x)$, em x_1, x_2, \dots, x_n .

■ Se y for suficientemente suave, a série de Taylor de $y(x)$ em torno de $x = x_n$ é:

$$y(x) = y(x_n) + y'(x_n)(x - x_n) + \frac{y''(x_n)(x - x_n)^2}{2!} + \dots + \frac{y^{(k)}(x_n)(x - x_n)^k}{k!} + E_T$$

onde $E_T = \frac{y^{(k+1)}(\xi)(x - x_n)^{k+1}}{(k+1)!}$ e ξ entre x_n e x

- Assim aproximamos $y(x_{n+1}) \approx y_{n+1}$ onde $x_{n+1} = x_n + h$.

$$y_{n+1} = y_n + y'_n h + y''_n \frac{h^2}{2} + \cdots + y_n^{(k)} \frac{h^k}{k!}$$

- Para aplicar o método de Taylor de ordem k , temos que calcular $y''_n, y'''_n, \cdots, y_n^{(k)}$

■ Agora,

$$y'(x) = f(x, y(x))$$

$$y''(x) = f_x(x, y(x)) + f_y(x, y(x)) \cdot y'(x) = f_x + f_y f$$

■ Assim, por exemplo, o método de série de Taylor de 2a ordem é:

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} [f_x(x_n, y_n) + f_y(x_n, y_n)f(x_n, y_n)]$$

$$n = 0, 1, \dots$$

■ Analogamente,

$$\begin{aligned}y'''(x) &= f_{xx}(x, y(x)) + f_{xy}(x, y(x))y'(x) \\&\quad + [f_{yx}(x, y(x)) + f_{yy}(x, y(x))y'(x)]y'(x) + f_y(x, y(x))y''(x) \\&= f_{xx} + f_{xy}f + f_{yx}f + f_{yy}f^2 + f_yf_x + f_y^2f \\&= f_{xx} + 2f_{xy}f + f_{yy}f^2 + f_xf_y + f_y^2f\end{aligned}$$

■ A terceira derivada total já nos mostra a dificuldade nos cálculos.

- Consideremos o método de série de Taylor de ordem $k = 1$, ou seja,

$$y_{n+1} = y_n + hy'_n + E_T$$

- O método de Euler é o método da Série de Taylor de 1ª ordem.

- Exemplo: Calcular $y(2.1)$ usando o método da série de Taylor de 2ª ordem:

$$xy' = x - y, \quad y(2) = 2$$

$$y' = \frac{x - y}{x} = 1 - \frac{y}{x} (= f), \quad \text{com } y'(2) = 1 - \frac{2}{2} = 0$$

$$y'' = \frac{y}{x^2} - \frac{y'}{x} (= f_x + f_y f)$$

$$y''(2) = \frac{2}{4} + 0 = \frac{1}{2}$$

$$y(x) = y(2) + (x - 2)y'(2) + (x - 2)^2 \frac{y''(2)}{2}$$

$$= 2 + 0 + \frac{1}{4}(x - 2)^2$$

$$y(2.1) = 2 + 0.25(0.1)^2 \approx 2.00238$$

Roteiro

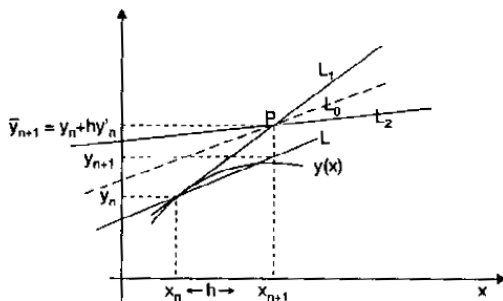
1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Métodos de Runge-Kutta

- Possuem 3 propriedades:
 - são de passo um;
 - concordam com a série de Taylor até os termos de ordem h^P ;
 - não exigem o cálculo de qualquer derivada de $f(x, y)$; contudo exigem mais computação da função f .

- Método de Runge-Kutta de 1ª ordem - Método de Euler
- Pode-se ver que o método de Euler é um método de série de Taylor de 1ª ordem e que satisfaz as 3 propriedades acima. Assim, ele é também um método de Runge-Kutta de ordem $P = 1$.
- Método de Runge-Kutta de 2ª ordem
- Apresentaremos inicialmente um método particular, o método de Heun, ou o método de Euler Aperfeiçoado. Ele tem uma interpretação geométrica simples.



$$L_1 : \quad r(x) = y_n + (x - x_n)f(x_n, y_n)$$

$$L_2 : \quad s(x) = (y_n + hy'_n) + [x - (x_n + h)]f(x_n + h, y_n + hy'_n)$$

- O coeficiente angular de L_0 é : $\frac{f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hy'_n)}{2}$

$$L = t(x) = y_n + (x - x_n) \frac{[f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hy'_n)]}{2}$$

- Assim,

$$y_{n+1} = y_n + h \frac{[f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hy'_n)]}{2}$$

- (Método de Euler aperfeiçoado)

■ Concordância com o método da série de Taylor até os termos de 2ª ordem em h :

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2}f_x(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2}f(x_n, y_n)f_x(x_n, y_n)$$

com $eloc(x_n) = \frac{h^3}{3!}y'''(\xi)$

■ Devemos trabalhar com o termo $f(x_n + h, y_n + hy'_n)$ do método de Euler Aperfeiçoado. Desenvolvendo $f(x, y)$ por Taylor em torno de (x_n, y_n) , temos:

$$\begin{aligned} f(x, y) = & f(x_n, y_n) + f_x(x_n, y_n)(x - x_n) + f_y(x_n, y_n)(y - y_n) + \\ & \frac{1}{2}[f_{xx}(\alpha, \beta)(x - x_n)^2 + 2f_{xy}(\alpha, \beta)(x - x_n)(y - y_n) + \\ & f_{yy}(\alpha, \beta)(y - y_n)^2] \end{aligned}$$

com α entre x e x_n e β entre y e y_n . Assim,

$$\begin{aligned} f(x_{n+h}, y_{n+hy'_n}) = & f(x_n, y_n) + f_x(x_n, y_n)h + f_y(x_n, y_n)hy'_n + \frac{h^2}{2}[f_{xx}(\alpha, \beta) \\ & + 2f_{xy}(\alpha, \beta)y'_n + f_{yy}(\alpha, \beta)y_n'^2] \end{aligned}$$

- Substituindo na expressão y_{n+1} do método de Euler Aperfeiçoado, temos:

$$\begin{aligned}
 y_{n+1} &= y_n + \frac{h}{2} \{ f(x_n, y_n) + f(x_n, y_n) + hf_x(x_n, y_n) + hf(x_n, y_n)f_y(x_n, y_n) \\
 &\quad + \frac{h^2}{2} [f_{xx}(\alpha, \beta) + 2f(x_n, y_n)f_{xy}(\alpha, \beta) + f^2(x_n, y_n)f_{yy}(\alpha, \beta)] \} \\
 y_{n+1} &= \underbrace{y_n + hf(x_n, y_n) + \frac{h^2}{2} [f_x(x_n, y_n) + f(x_n, y_n)f_y(x_n, y_n)]}_{\text{Taylor}} + \\
 &\quad + \frac{h^3}{4} [f_{xx}(\alpha, \beta) + 2f(x_n, y_n)f_{xy}(\alpha, \beta) + f^2(x_n, y_n)f_{yy}(\alpha, \beta)]
 \end{aligned}$$

- Assim o método de Euler Aperfeiçoado concorda com o método de Taylor até os termos de ordem h^2 .

- De forma análoga pode-se construir método de 3ª ordem, 4ª ordem, etc.
- Como vimos o método de Runge-Kutta de 2ª ordem é dado por:

$$y_{k+1} = y(x_k) + \frac{h}{2}[f(x_k, y(x_k)) + f(x_{k+1}, y(x_k) + hf(x_k, y(x_k)))]$$

ou

$$\begin{aligned}y_{k+1} &= y_k + \frac{k_1 + k_2}{2} \\ k_1 &= hf(x_k, y_k) \\ k_2 &= hf(x_{k+1}, y_k + k_1)\end{aligned}$$

■ 3ª ordem:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{2}{9} \left(k_1 + \frac{1}{3}k_2 + \frac{4}{9}k_3 \right)$$

$$k_1 = hf(x_n, y_n)$$

$$k_2 = hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{k_1}{2}\right)$$

$$k_3 = hf\left(x_n + \frac{3}{4}h, y_n + \frac{3}{4}k_2\right)$$

■ 4ª ordem:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

$$k_1 = hf(x_n, y_n)$$

$$k_2 = hf(x_n + h/2, y_n + k_1/2)$$

$$k_3 = hf(x_n + h/2, y_n + k_2/2)$$

$$k_4 = hf(x_n + h, y_n + k_3)$$

■ Exemplo:

Resolva $y' = x - y$ tal que $y(0) = 2.0$ e $x = 0(0.2)1.0$

$f(x, y(x)) = x - y$ e $x_0 = 0, y(0) = 2$

$$y_{k+1} = y_k + \frac{k_1 + k_2}{2}, \quad k_1 = hf(x_k, y_k), \quad k_2 = hf(x_{k+1}, y_k + k_1)$$

| n | x_k | y_k | k_1 | k_2 |
|-----|-------|-----------|------------|------------|
| 0 | 0.0 | 2.0 | -0.4 | -0.280 |
| 1 | 0.2 | 1.66 | -0.292 | -0.1936 |
| 2 | 0.4 | 1.4172 | -0.20344 | -0.122752 |
| 3 | 0.6 | 1.254104 | -0.1308208 | -0.0646566 |
| 4 | 0.8 | 1.1563652 | -0.0712738 | -1.70186-2 |
| 5 | 1.0 | 1.1122195 | | |

■ Como resolver equações com derivadas de ordem maiores?

■ Exemplo:

Dada equação diferencial

$$y'' + 2y^2 = e^x, y(0) = 0, y'(0) = 0$$

Determinar, por Runge-Kutta de 4ª ordem, o valor aproximado de $y(0.5)$ e $y'(0.5)$.

Façamos :

$$y' = u: f(x, y, u) \quad y(0) = 0$$

$$u' = e^x - 2y^2: g(x, y, u) \quad u(0) = 0$$

$$x_0 = 0 \quad y_0 = 0 \quad u_0 = 0 \quad h = 0.5$$

■ Usar a mesma formula para cada equação, mas considerar as dependências entre as variáveis: resolver "simultaneamente" os k_i , antes de calcular k_{i+1}

■ (Não resolver cada equação independentemente)

$$y_{k+1} = y_k + \frac{1}{6}[k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4]$$

$$k_1 = hf(x_k, y_k)$$

$$k_{f1} = hf(x_0, y_0, u_0) = hf(0, 0, 0) = 0.5 \times 0 = 0$$

$$k_{g1} = hg(x_0, y_0, u_0) = hg(0, 0, 0) = 0.5 \times (e^0 - 0) = 0.5$$

$$k_2 = hf(x_k + h/2, y_k + k_1/2)$$

$$\begin{aligned} k_{f2} &= h.f(x_0 + h/2, y_0 + k_{f1}/2, u_0 + k_{g1}/2) \\ &= 0.5.f(0.5/2, 0, 0.5/2) = 0.5 \times 0.5/2 = 0.125 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} k_{g2} &= h.g(x_0 + h/2, y_0 + k_{f1}/2, u_0 + k_{g1}/2) \\ &= 0.5(0.5/2, 0, 0.25) = 0.5 \times (e^{0.5/2} - 2 \times 0^2) = 0.6420 \end{aligned}$$

$$k_3 = hf(x_k + h/2, y_k + k_2/2)$$

$$\begin{aligned} k_{f3} &= h.f(x_0 + h/2, y_0 + k_{f2}/2, u_0 + k_{g2}/2) \\ &= 0.5(0.5/2, 0.125/2, 0.6420/2) = 0.5(0.6420/2) = 0.1605 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} k_{g3} &= h.g(x_0 + h/2, y_0 + k_{f2}/2, u_0 + k_{g2}/2) \\ &= 0.5g(0.5/2, 0.125/2, 0.642/2) = e^{0.5/2} - 0.125^2/2 = 0.6381 \end{aligned}$$

$$k_4 = hf(x_k + h, y_k + k_3)$$

$$\begin{aligned} k_{f4} &= h.f(x_0 + h, y_0 + k_{f3}, u_0 + k_{g3}) \\ &= 0.5f(0.5, 0.1605, 0.6381) = 0.5 \times 0.6381 = 0.319 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} k_{g4} &= h.g(x_0 + h, y_0 + k_{f3}, u_0 + k_{g3}) \\ &= 0.5g(0.5, 0.1605, 0.6381) = e^{0.5} - 2(0.1605)^2 = 0.7971 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}y_1 &= y_0 + \frac{1}{6}(k_{f1} + 2k_{f2} + 2k_{f3} + k_{f4}) \\&= 0 + \frac{1}{6}(0 + 2 \times 0.125 + 2 \times 0.1605 + 0.319) \\u_1 &= u_0 + \frac{1}{6}(k_{g1} + 2k_{g2} + 2k_{g3} + k_{g4}) \\&= 0 + \frac{1}{6}(0.5 + 2 \times 0.6420 + 2 \times 0.6381 + 0.7971) \\y_1 &= 0.148 \rightarrow y(0.5) \\u_1 &= 0.643 \rightarrow y'(0.5)\end{aligned}$$

- Método de um passo usa informação no ponto anterior (x_n e y_n) para calcular y_{n+1}
- Método de passo múltiplo usa informações sobre a solução em mais de um ponto.

Roteiro

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)

$$\begin{aligned}y' &= f(x, y) \\ \int_{x_n}^{x_{n+1}} y'(x) \, dx &= \int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x, y(x)) \, dx \\ y(x_{n+1}) - y(x_n) &= \int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x, y(x)) \, dx\end{aligned}$$

- Devemos então aproximar $\int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x, y(x)) \, dx$ por integração numérica

- Métodos Explícitos:
- com $x_n, x_{n-1}, \dots, x_{n-m}$ para aproximar o integral
- aproximamos $f(x, y(x))$ pelo polinômio de grau m , $p_m(x)$ que interpola $f(x, y)$ em $x_n, x_{n-1}, \dots, x_{n-m}$ e então:

$$y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + \int_{x_n}^{x_{n+1}} p_m(x) \, dx$$

■ Se por exemplo, escolhermos $m = 3$, vamos usar $(x_n, y_n), (x_{n-1}, y_{n-1}), (x_{n-2}, y_{n-2}), (x_{n-3}, y_{n-3})$ aproximando $f(x, y(x))$ pelo polinômio de grau ≤ 3 , $P_3(x)$ que interpola $f(x, y(x))$ nos pontos acima. Chamando:

$$f_{n-j} = f(x_{n-j}, y_{n-j}), \quad j = 0, 1, 2, 3$$

Teremos:

$$\begin{aligned}f(x, y(x)) &= y'(x) \approx p_3(x) = \\&L_{-3}(x)f_{n-3} + L_{-2}(x)f_{n-2} + L_{-1}(x)f_{n-1} + L_0(x)f_n \\L_{-3}(x) &= [(x - x_{n-2})(x - x_{n-1})(x - x_n)]/(-h)(-2h)(-3h) \\&= \frac{-1}{6h^3}[(x - x_{n-2})(x - x_{n-1})(x - x_n)] \\L_{-2}(x) &= \frac{1}{2h^3}[(x - x_{n-3})(x - x_{n-1})(x - x_n)] \\L_{-1}(x) &= \frac{1}{2h^3}[(x - x_{n-3})(x - x_{n-2})(x - x_n)] \\L_0(x) &= \frac{1}{6h^3}[(x - x_{n-3})(x - x_{n-2})(x - x_{n-1})]\end{aligned}$$

Fazendo:

$$\frac{x - x_n}{h} = s \Rightarrow dx = h ds \text{ e } x = hs + x_n$$

$$(x - x_{n-3}) = (s + 3)h \quad (x - x_{n-2}) = (s + 2)h$$

$$(x - x_{n-1}) = (s + 1)h \quad (x - x_n) = sh$$

Então:

$$L_{-3}(s) = -\frac{s^3 + 3s^2 + 2s}{6}$$

$$L_{-2}(s) = \frac{s^3 + 4s^2 + 3s}{2}$$

$$L_{-1}(s) = -\frac{s^3 + 5s^2 + 6s}{2}$$

$$L_0(s) = \frac{s^3 + 6s^2 + 11s + 6}{6}$$

$$\begin{aligned}\int_{x_n}^{x_n+1} f(x, y(x)) \, dx &\approx \int_{x_n}^{x_n+1} p_3(x) \, dx \\&= -\frac{n}{6} f_{n-3} \int_0^1 (s^3 + 3s^2 + 2s) \, ds + \dots \\&= -\frac{9h}{24} f_{n-3} + \frac{37h}{24} f_{n-2} - \frac{59h}{24} f_{n-1} + \frac{55h}{24} f_n \\y_{n+1} &\approx y_n + \frac{h}{24} [55f_n - 59f_{n-1} + 37f_{n-2} - 9f_{n-3}]\end{aligned}$$

■ Esse é o método passo múltiplo explícito, pois, para o cálculo de y_{n+1} , usamos y_n, y_{n-1}, y_{n-2} e y_{n-3}

■ y_{n+1} tem forma explícita em função dos outros y_k , $k = n - 1, n - 2, n - 3$:

$$k = 2 \quad : \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[3f_n - f_{n-1}]$$

$$k = 3 \quad : \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12}[23f_n - 16f_{n-1} + 5f_{n-2}]$$

$$k = 4 \quad : \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}[55f_n - 59f_{n-1} + 37f_{n-2} - 9f_{n-3}]$$

$$k = 5 \quad : \quad y_{n+1} = y_n + \frac{h}{720}[1901f_n - 2774f_{n-1} + 2616f_{n-2} - 1274f_{n-3} + 251f_{n-4}]$$

Roteiro

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Métodos Implícitos (Adams - Moulton)

■ Usamos o ponto $n + 1$ também: $n + 1, n, n - 1, \dots, n - m$

■ Se $m = 2$, então os pontos a considerar são:

$(x_{n+1}, y_{n+1}), (x_n, y_n), (x_{n-1}, y_{n-1}), (x_{n-2}, y_{n-2})$

$$\begin{aligned}y_{n+1} &= y_n + \int_{x_n}^{x_{n+1}} p_3(x) \, dx \\&= y_n + \int_{x_n}^{x_{n+1}} [L_{-2}(x)f_{n-2} + L_{-1}(x)f_{n-1} + L_0(x)f_n + L_1(x)f_{n+1}] \, dx \\y_{n+1} &= y_n + \frac{h}{24}[9f_{n+1} + 19f_n - 5f_{n-1} + f_{n-2}]\end{aligned}$$

■ Esse é um método de passo múltiplo implícito, pois no cálculo de y_{n+1} aparece $f_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$, ou seja, a fórmula não é explícita para y_{n+1} , ele aparece em $f(x_{n+1}, y_{n+1})$.

2ª ordem:
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f_{n+1} + f_n]$$

3ª ordem:
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12}[5f_{n+1} + 8f_n - f_{n-1}]$$

4ª ordem:
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}[9f_{n+1} + 19f_n - 5f_{n-1} + f_{n-2}]$$

5ª ordem:
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{720}[251f_{n+1} + 646f_n - 264f_{n-1} + 106f_{n-2} - 19f_{n-3}]$$

Roteiro

1 Resolução Numérica de Equações Diferenciais Ordinárias

- Introdução
- Método de Euler
- Métodos de Série de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta
- Métodos Explícitos (Adams - Bashforth)
- Métodos Implícitos (Adams - Moulton)
- Métodos de Previsão-Correção

Métodos de Previsão-Correção

- Para $m = 2$ (Adams - Moulton):

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} [9f_{n+1} + 19f_n - 5f_{n-1} + f_{n-2}]$$

- (a) por meio de um método explícito encontramos uma 1ª aproximação, $y_{n+1}^{(0)}$ para y_{n+1}
- (b) calculamos então para f_{n+1} , o valor $f(x_{n+1}, y_{n+1})$
- (c) com o valor de f_{n+1} obtida em (b) encontramos uma próxima aproximação para y_{n+1} , $y_{n+1}^{(1)}$ usando agora o método implícito.
- (d) voltamos para (b), onde agora calculamos, para f_{n+1} , $f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(1)})$ e assim vamos repetindo o processo até que duas aproximações sucessivas sejam tais que

$$\frac{|y_{n+1}^{(k)} - y_{n+1}^{(k+1)}|}{|y_{n+1}^{(k)}|} < \epsilon$$

■ Exemplo:

$$y' = -y^2 = f(x, y), \quad y(1) = 1, \quad \epsilon = 10^{-4}$$

■ Sabendo que a solução é $y(x) = 1/x$ vamos usá-la para calcular y_1, y_2, y_3 para usar o previsor-corretor do algoritmo: (No caso normal faríamos por Runge Kutta de 4a ordem)

■ Tomamos $h = 0.1$:

$$\begin{aligned} y_0 &= 1 \\ y_1 &= \frac{1}{1.1} = 0.9090909 \\ y_2 &= \frac{1}{1.2} = 0.8333333 \\ y_3 &= \frac{1}{1.3} = 0.7692307 \end{aligned}$$

■ Agora $f(x, y) = -y^2$, chamando $f_k = f(x_k, y_k)$:

$$y_0 = 1 \rightarrow f_0 = -1$$

$$y_1 = 0.9090909 \rightarrow f_1 = -0.8264462$$

$$y_2 = 0.8333333 \rightarrow f_2 = -0.6944443$$

$$y_3 = 0.7692307 \rightarrow f_3 = -0.5917158$$

Então temos

$$\begin{aligned} y_4^{(0)} &= y_3 + \frac{h}{24}[55f_3 - 59f_2 + 37f_1 - 9f_0] \\ &= 0.7692307 + \frac{0.1}{24}[55(-0.5917158) - 59(-0.6944443) \\ &\quad + 37(-0.8264462) - 9(-1)] \\ &= 0.7144362 \\ f_4^{(0)} &= f(x_4, y_4^{(0)}) = -(y_4^{(0)})^2 = -0.510419 \end{aligned}$$

■ Vamos usar o corretor:

$$\begin{aligned}y_4^{(1)} &= y + \frac{h}{24}[9f_4^{(0)} + 19f_3 - 5f_2 + f_1] \\&= 0.7692307 + \frac{0.1}{24}[9(-0.510419) + 19(-0.5917158) \\&\quad - 5(-0.6944443) - 0.8264462] \\y_4^{(1)} &= 0.7142698 \\f_4^{(1)} &= f(x_4, y_4^{(1)}) = -(y_4^{(1)})^2 = -0.5101814 \\y_4^{(2)} &= y_3 + \frac{0.1}{24}[9f_4^{(1)} + 19f_3 - 5f_2 + f_1] \\&= 0.7142787\end{aligned}$$

$$\frac{|y_4^{(2)} - y_4^{(1)}|}{|y_4^{(2)}|} = 1.2591374 \times 10^{-5} < \epsilon$$

$$y_4 = y_4^{(2)} = 0.7142787$$

Com y_4 calculamos $f(x_4, y_4)$ e voltamos ao uso do previsor para calcular $y_5^{(0)}$.

■ Algumas questões:

- Sob que condições temos garantia que $\{y_{n+1}^{(k)}\} \rightarrow y_{n+1}$?
- Quantas iterações do corretor serão necessárias para atingir a convergência na precisão ϵ desejada ?

Teorema

Se $f(x, y)$ e $\partial f / \partial y$ são contínuas em x e y em todo intervalo $[a, b]$, as iterações do método corretor vão convergir, desde que h seja escolhido de tal forma que, para $x = x_n$ e todo y com $|y - y_{n+1}| \leq |y_{n+1}^{(0)} - y_{n+1}|$, $h \left| \frac{\partial f}{\partial y} \right| < 2$.

■ Se o par predictor-corrector é da mesma ordem, apenas uma ou duas iterações do corretor serão necessárias para atingirmos a convergência, desde que h seja convenientemente escolhido.

- Exemplo (problema anterior):
- Seja o P.V.I.

$$y' = -y^2, \quad f(x, y) = -y^2, \quad \epsilon = 10^{-4}$$

- Observe que $\partial f / \partial y = -2y$. Então, pelo teorema, h tal que

$$2|y|h < 2 \Leftrightarrow h < \frac{1}{|y|}$$

garante a convergência.

- Como por exemplo $h = 0.1$ tomado no problema.