

# CES-11



## Algoritmos e Estruturas de Dados

Carlos Alberto Alonso Sanches  
Juliana de Melo Bezerra

# CES-11

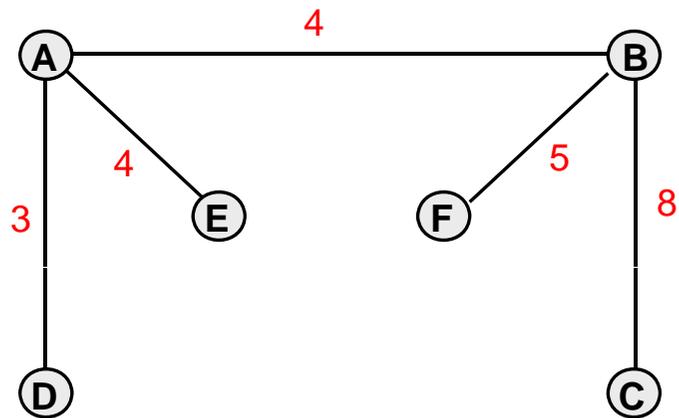
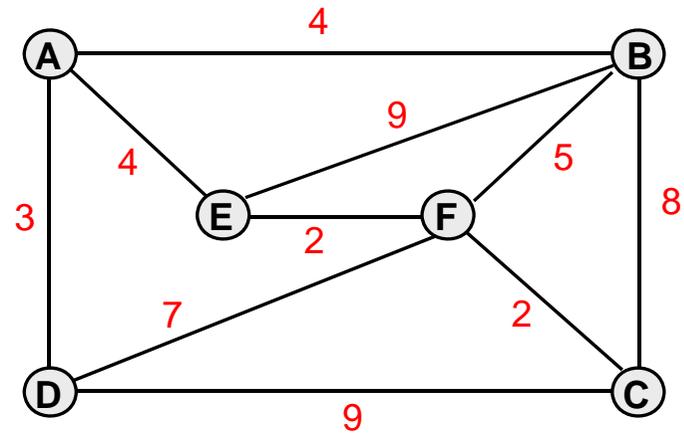


- Grafos
  - Conceitos gerais e representações
- Algoritmos em grafos
  - Exploração sistemática em largura
  - Caminhos mais curtos
  - Exploração sistemática em profundidade
  - Teste de aciclicidade
  - Ordenação topológica
  - Componentes fortemente conexos
  - Vértices e arestas de corte
  - **Árvore geradora de custo mínimo**

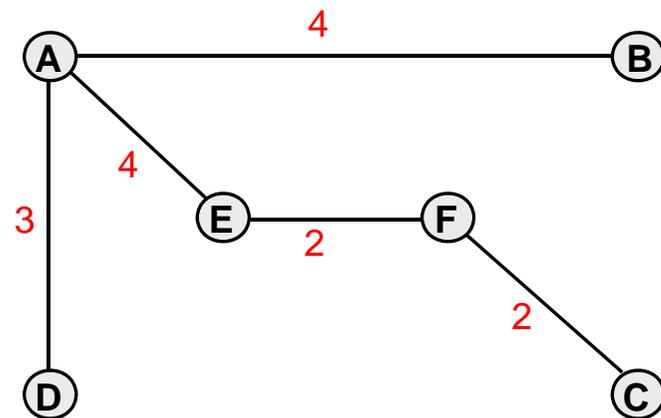
# Árvore geradora de custo mínimo

- Dado um grafo  $G=(V,E)$ , conexo e ponderado, com custo associado  $c(e)$ ,  $e \in E$ , deseja-se encontrar um subgrafo  $T$  tal que:
  - seja gerador de  $G$  (isto é, possua todos os vértices);
  - seja acíclico e conexo (isto é, uma árvore);
  - tenha custo total  $c(T) = \sum_{e \in E} c(e)$  que seja mínimo.
- $T$  também costuma ser chamado de *árvore de espalhamento de custo mínimo*.
- Este conceito poderia ser generalizado para um grafo desconexo...

# Exemplo



Árvore geradora  
com custo 24



Árvore geradora  
com custo 15

# Ideia de Prim (1957)

- Inicialmente,  $T$  será um vértice arbitrário de  $G$ .
- Critério de inclusão de vértices e arestas em  $T$ :
  - Dentre todas as arestas de  $G$  incidentes em  $T$ , escolhe-se a de menor custo.
  - Essa nova aresta e seu vértice adjacente serão incluídos em  $T$  somente se esse novo vértice ainda não estiver em  $T$ .
  - O processo termina quando  $T$  ficar com  $n$  vértices.
- É preciso utilizar uma estrutura de dados que armazene em ordem crescente de custo os vértices ainda não incluídos na árvore.



# Algoritmo de Prim

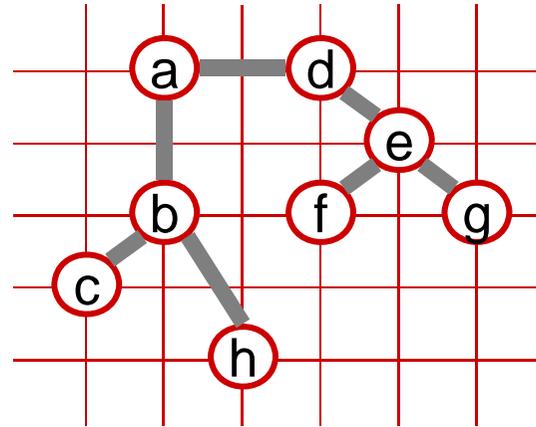
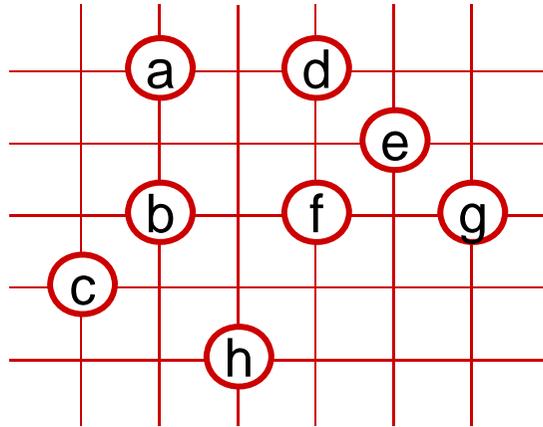
```
Prim(r) {
  T ← ∅;           \\ árvore de espalhamento de custo mínimo
  U ← {r};        \\ vértices que já estão na árvore
  while (U ≠ V) {
    <u,v> = aresta de custo mínimo | u∈U e v∈V-U;
    T ← T ∪ {<u,v>}; \\ aqui, T contém só arestas
    U ← U ∪ {v};
  }
}
```

- Com *heap*, pode ser implementado em tempo  $O((n+m).\log n)$ :
  - O *heap* possuirá inicialmente todos os vértices com distância  $\infty$  para a árvore em construção (com exceção do vértice  $r$ , com distância nula).
  - Quando um vértice é retirado do *heap* de mínimo, modificam-se as distâncias que seus vizinhos têm em relação à árvore.
  - No total, são realizadas  $n$  extrações de mínimo e  $m$  modificações de valor (será preciso manter um vetor auxiliar que armazena a posição corrente que cada vértice ocupa no *heap*).

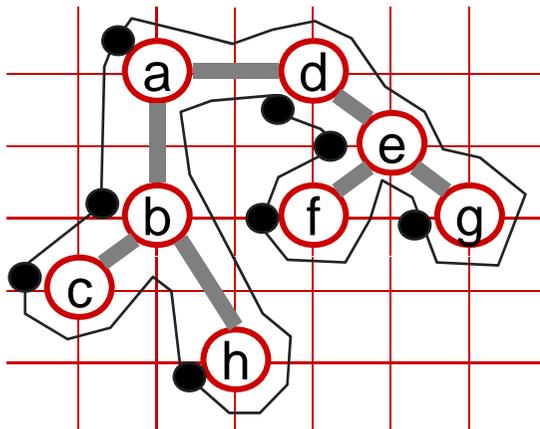
# Um exemplo de uso: caixeiro viajante

- Dado um grafo ponderado  $G$ , deseja-se encontrar um ciclo de custo mínimo que passe uma única vez em cada vértice.
- Este problema é *intratável*: não se conhece nenhum algoritmo polinomial capaz de resolvê-lo.
- É conhecido um *algoritmo aproximativo* (solução quase ótima) para um caso especial do problema: quando o grafo é *completo* e os custos das arestas são *distâncias euclidianas*.
- Ideia desse algoritmo:
  - Encontrar a árvore  $T$  de espalhamento de custo mínimo
  - Fazer o percurso pré-ordem em  $T$
  - Transformar esse percurso num ciclo

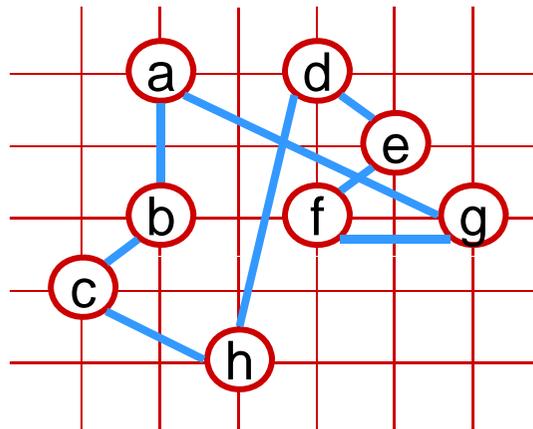
# Exemplo



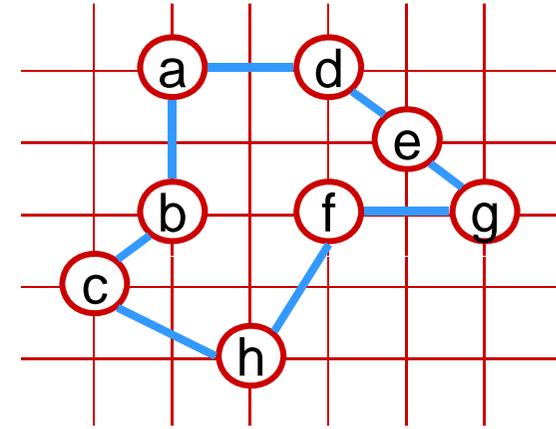
Árvore T:  
espalhamento  
de custo mínimo



Ciclo  $C'$  (com repetição  
de arestas)



Solução  $C$  quase ótima



Solução  $C^*$  ótima

# Comparação com a solução ótima

- Lembrando:
  - T: árvore de espalhamento de custo mínimo
  - $C'$ : ciclo ao redor de T, com repetição de arestas
  - C: ciclo baseado em  $C'$ , sem repetição de arestas
  - $C^*$ : ciclo de custo mínimo
- Seja  $c(G)$  o custo associado a um grafo  $G$ .
- Se removermos uma aresta do ciclo mínimo  $C^*$ , obteremos uma árvore de espalhamento. Portanto,  $c(T) < c(C^*)$ .
- No ciclo  $C'$ , cada aresta de T ocorre exatamente 2 vezes. Logo,  $c(C) \leq c(C') = 2 \cdot c(T)$ .
- Portanto,  $c(C) < 2 \cdot c(C^*)$ .
- Este algoritmo é eficiente e encontra uma solução cujo custo é menor que o dobro da ótima.

# Exercícios



- Simular em diversos grafos:
  - Algoritmo de Dijkstra
  - Algoritmo de Tarjan para classificação de arcos
  - Variante do algoritmo de Tarjan para ordenação topológica
  - Variante do algoritmo de Tarjan para determinação de componentes fortemente conexos
  - Variante do algoritmo de Tarjan para encontrar vértices e arestas de corte
  - Algoritmo de Prim