

# Algoritmos e Estruturas de Dados

Carlos Alberto Alonso Sanches Juliana de Melo Bezerra

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

# Tipos escalares primitivos

- Inteiro
- Real
- Lógico
- Caractere

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

# Tipos constituídos de uma linguagem

#### Vetores:

```
Tipo_primitivo V[30], W[50], X[200];
OU
typedef int vetor[30];
vetor V1, V2, V3;
```

#### Matrizes:

```
Tipo_primitivo M1[10][10][10], M2[5][4];
OU
typedef int matriz[10][10];
matriz M3, M4;
```

Vetores e matrizes são chamados de variáveis indexadas

# Tipos constituídos de uma linguagem

Cadeias de caracteres:

```
typedef char cadeia[15];
cadeia nome, rua, aux;
```

Estruturas simples:

```
typedef struct Funcionario Funcionario;
struct Funcionario {
   char nome[30], endereco[30], setor[15];
   char sexo, estCivil;
   int idade;
};
funcionario F1, F2, F3, empregados[200];
   . . .
empregados[1] = F1;
F2.sexo = `M';
strcpy (empregados[3].nome, "José da Silva");
```

### Estruturas versus implementações

Listas lineares

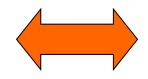
Pilhas

Filas

Árvores

Grafos

etc.



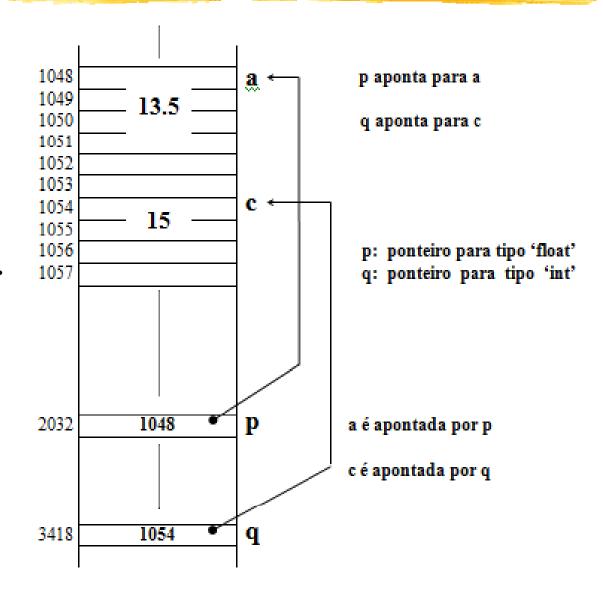
Variáveis indexadas

Ponteiros

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

#### Ponteiros

- Ponteiros (ou apontadores)
   são variáveis
   que armazenam endereços de outras variáveis.
- No exemplo ao lado, p e q são ponteiros.
- float a; int c;
  float \*p; int \*q;
  p = &a; q = &c;



#### Ponteiros

- Principais utilidades de ponteiros:
  - Passagem de parâmetros por referência, em subprogramação
  - Alocação dinâmica de variáveis indexadas
  - Encadeamento de estruturas

### Ponteiros: notação

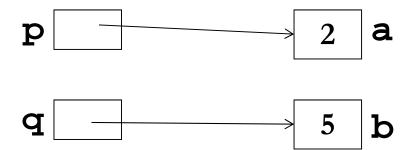
- Sepéum ponteiro, \*péo valor da variável apontada por p.
- Se a é uma variável, &a é o seu endereço.
- Exemplos:

### Ponteiros: exemplo

Sejam as declarações abaixo:

int 
$$a=2$$
,  $b=5$ , \*p=&a, \*q=&b

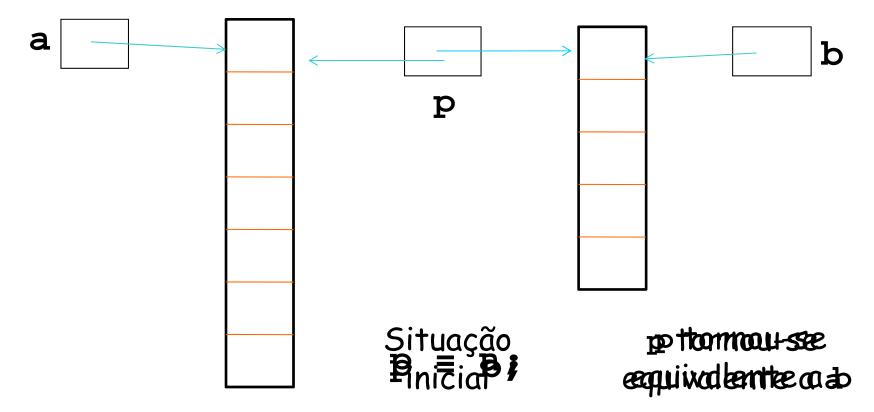
 Neste caso, a inicialização é de p e q, não de \*p e \*q:



### Ponteiros e variáveis indexadas

Sejam as declarações abaixo:

```
int a[7], *p, b[5];
```



As atribuições a = p e b = p são proibidas!

### Outras semelhanças

- Ponteiros podem ter índices, e variáveis indexadas admitem o operador unário \*.
- Por exemplo, suponha as declarações abaixo:
   int i, a[50], \*p;
  - a[i] é equivalente a \*(a+i)
  - \*(p+i) é equivalente a p[i]
- a contém o endereço de a[0]:
  - p = a equivale a p = &a[0]
  - p = a+1 equivale p = a=[1]

# Qual é a diferença, então?

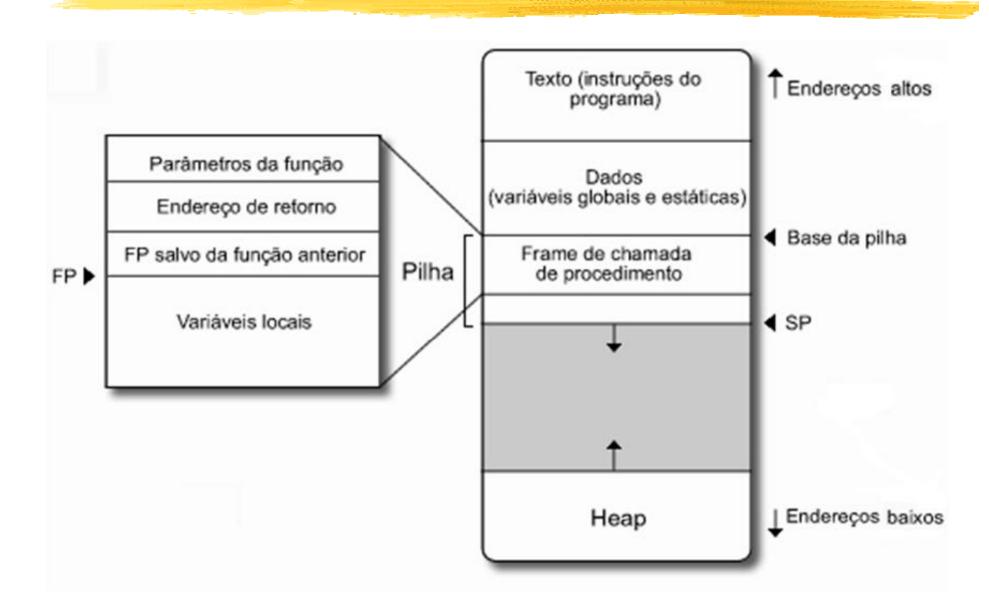
- Constante versus variável:
  - a é o endereço inicial de um vetor estático: seu valor não pode ser alterado
  - p é uma variável: seu conteúdo pode mudar
- Atribuições:
  - p = &i é permitido
  - a = &i não é permitido
- Endereços na memória:
  - a[1] tem sempre o mesmo endereço
  - p[1] pode variar de endereço

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

### Alocação estática versus dinâmica

- Variáveis estáticas: têm endereço determinado em tempo de compilação
  - São previstas antes da compilação do programa
  - Ocupam uma área de dados do programa, determinada na compilação
  - Existem durante toda a execução do programa
- Variáveis dinâmicas: têm endereço determinado em tempo de execução
  - São alocadas de uma área extra da memória, chamada heap, através de funções específicas (malloc, new, etc.)
  - Sua eventual existência depende do programa, e seu endereço precisa ser armazenado em outra variável
  - Exigem uma política de administração da memória

### Pilha de execução



### Alocação dinâmica de memória

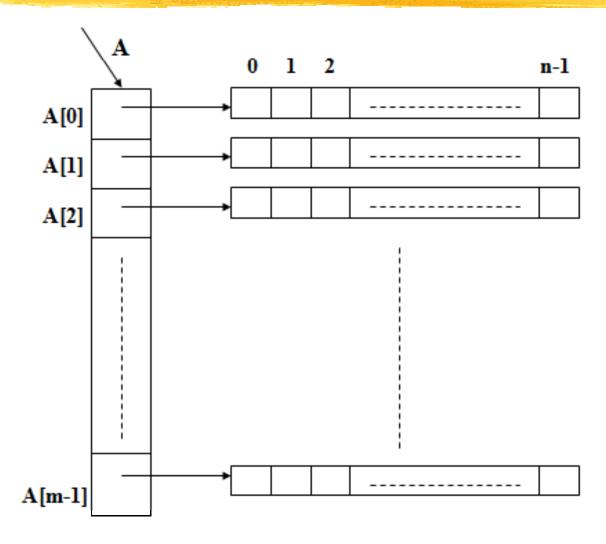
- Muitas vezes, é conveniente alocar espaço para uma variável indexada apenas em tempo de execução.
- Nesse caso, essa variável deve ser inicialmente alocada como ponteiro.
- Durante a execução do programa, o espaço de memória necessário para essa variável pode ser alocado através da função malloc.

# Exemplo

```
typedef int *vetor;
void main () {
                                           m: dimensão do vetor
  int m, i; vetor A, B, C;
                                            (definida em tempo
  printf("Tamanho dos vetores: ");
                                              de execução)
  scanf("%d",&m);
  A = (int *) malloc (m*sizeof(int));
  B = (int *) malloc (m*sizeof(int));
  C = (int *) malloc (m*sizeof(int));
  printf("Vetor A: ");
  for (i = 0; i < m; i++) scanf("%d",&A[i]);
  printf("Vetor B: ");
  for (i = 0; i < m; i++) scanf("%d",&B[i]);
  printf("Vetor C: ");
                                              C[i] será o maior
  for (i = 0; i < m; i++)
                                               entre A[i] e B[i]
       C[i] = (A[i] > B[i])? A[i] : B[i];
  for (i = 0; i < m; i++) printf("%d",C[i]);
```

### Alocação dinâmica de matrizes

- Uma matriz também pode ser alocada em tempo de execução, de modo análogo aos vetores.
- Exemplo: matriz m x n.



Gasta-se mais espaço: um ponteiro para cada linha

# Exemplo

```
typedef int *vetor;
 typedef vetor *matriz;
 void main () {
    int m, n, i, j; matriz A;
    printf("Dimensoes da matriz: "); scanf("%d%d",&m,&n);
    A = (vetor *) malloc (m * sizeof(vetor));
    for (i = 0; i < m; i++)
         A[i] = (int *) malloc (n * sizeof(int));
    printf("Elementos da matriz:");
    for (i = 0; i < m; i++) {
        printf("Linha %d ", i);
        for (j = 0; j < n; j++) scanf("%d",&A[i][j]);
                               A
Dimensões da matriz:
m
              n
```

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

### Encadeamento de estruturas

Considere o código abaixo: struct st {int a; float b}; st \*p; p = (st \*) malloc (sizeof(st)); b a (\*p).a = 5; (\*p).b = 17.3;b p a 5 17.3

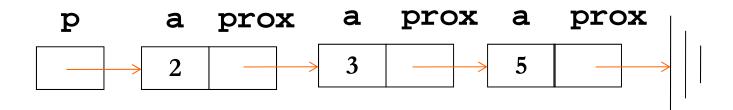
Código equivalente às atribuições acima:

```
p->a = 5; p->b = 17.3;
```

### Outro exemplo

```
struct noh {int a; noh *prox};
noh *p;
p = (noh *) malloc (sizeof(noh));
p->a = 2;
p->prox = (noh *) malloc (sizeof(noh));
p-prox-a = 3;
p->prox->prox = (noh *) malloc (sizeof(noh));
p-prox-prox-a = 5;
p->prox->prox->prox = NULL;
                  a prox a
         a prox
    p
```

#### Continuando



Escrita do campo a de todos os nós:

Acesso ao campo a do último nó:

### Encadeamento de estruturas

- Baseia-se na utilização de variáveis ponteiros
- Proporciona muitas alternativas para estruturas de dados
- É usado em listas lineares, árvores e grafos

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

Declaração de funções:

```
Tipo Nome_de_função (Lista_de_parâmetros) {
    Corpo_de_função
}
```

- Funções que não retornam valores são do tipo void
- A lista de parâmetros pode ser vazia ou não
- Parâmetros sempre são alocados dinamicamente, e recebem os valores que lhe são passados na chamada

Duas formas de passagem: por valor ou por referência

Passagem por valor

```
void ff (int a) {
      a += 1;
      printf ("Durante ff: a = %d \n", a);
void main ( ) {
      int a = 5;
      printf ("Antes de ff: a = %d \n", a);
      ff (a);
      printf ("Depois de ff: a = %d \n", a);
              Antes de ff: a = 5
      Saída:
                                        – outra variável!
              Durante ff: a = 6
              Depois de ff: a = 5
```

Passagem por referência

```
void trocar (int *p, int *q) {
                                   aux 3
   int aux;
   aux = *p; *p = *q; *q = aux;
void main ( ) {
   int i = 3, j = 8;
   printf ("Antes: i = %d, j = %d \n", i, j);
   trocar (&i, &j);
   printf ("Depois: i = %d, j = %d", i, j);
                                        Outra vantagem:
                                       economiza memória
          Antes: i = 3, j = 8
  Saída:
                                       ao se trabalhar com
          Depois: i = 8, j = 3
                                       grandes estruturas
```

- Passagem por referência
  - Variável indexada como parâmetro

```
#include <stdio.h>
void alterar (int B[]) {
   B[1] = 5;
   B[3] = 5;
void main ( ) {
   int i, j, A[10] = \{0\};
   //imprimir vetor A
   alterar(A);
   //imprimir vetor A
   alterar(&A[4]);
   //imprimir vetor A
```

- Revisão
  - Tipos escalares primitivos
  - Tipos constituídos de uma linguagem
  - Ponteiros
  - Alocação estática versus dinâmica
  - Encadeamento de estruturas
  - Passagem de parâmetros
  - Recursividade

- Uma função é <u>recursiva</u> se fizer alguma chamada a si mesma.
- Ex1: soma dos n primeiros números naturais

```
int soma (int n) {
   int i, resultado = 0;
   for (i=1; i<=n; i++)
      resultado = resultado + i;
   return resultado;
}

int somaRecursiva (int n) {
   if (n==1) return 1;
    return n + somaRecursiva(n-1);
}</pre>
Cuidado com
/oop infinito
```

Ex2: cálculo de potência

$$A^n = Power(A, n) = \begin{cases} 1, & \text{se } n = 0 \\ A, & \text{se } n = 1 \\ A^* Power(A, n-1), & \text{se } n > 1 \end{cases}$$

Ex3: cálculo de fatorial de números positivos

 Ex4: máximo divisor comum (algoritmo de Euclides)

$$MDC (m, n) = \begin{cases} m & \text{se } n = 0 \\ MDC (n, m \% n), & \text{se } n > 0 \end{cases}$$

$$m = n * q + r$$

$$42 = 2 * 3 * 5$$

$$MDC(42,30) = 42 = 30 * 1 + 12$$

$$MDC(30,12) = 30 = 12 * 2 + 6$$

$$MDC(42,30) = 6$$

$$MDC(12,6) = 12 * 6 * 2 + 0$$

$$MDC(6,0) = 6$$

Será que funciona se calcularmos MDC(30,42)?

 Ex4: máximo divisor comum (algoritmo de Euclides)

$$MDC (m, n) = \begin{cases} m & \text{se } n = 0 \\ MDC (n, m \% n), & \text{se } n > 0 \end{cases}$$

$$m = n * q + r$$

$$30 = 2 * 3 * 5$$

$$MDC(30,42) = 30 * 1 + 12$$

$$MDC(30,42) = 6$$

$$MDC(30,12) = 30 * 1 + 12$$

$$MDC(30,12) = 30 * 1 + 12$$

$$MDC(30,12) = 6 * 2 + 0$$

$$MDC(6,0) = 8 * 2 * 0$$

$$MDC(6,0) = 8 * 2 * 0$$

Ex5: busca binária em vetor ordenado

```
Procura (Elemento, Vetor, inf, sup) =
```

- -1, se Elemento < Vetor [inf] ou se Elemento > Vetor [sup]
   médio, se Elemento = Vetor [medio]
   Procura (Elemento, Vetor, inf, medio 1), se Elemento < Vetor [medio]</li>
  - Procura (Elemento, Vetor, medio + 1, sup),se Elemento > Vetor [medio]

medio = (inf + sup) / 2

Exemplo: Procura(28, vet, 0, 9)

