

GRAFOS

- 1 - Aspectos gerais
- 2 - Grafos orientados
- 3 - Problemas clássicos sobre grafos orientados
- 4 - Grafos não-orientados
- 5 - Problemas clássicos sobre grafos não-orientados

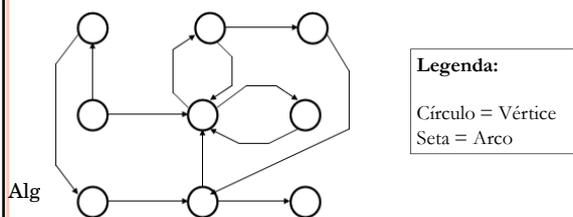
1

1 - ASPECTOS GERAIS

- o **Grafo**: modelo de armazenamento de informações usado para representar uma dada relação entre alguns pares do universo de elementos armazenados
- o **Vértice ou nó**: unidade destinada a guardar todas as informações de um elemento desse universo
- o **Arco**: representa a existência da referida relação entre dois elementos desse universo

2

Forma natural de representação de grafos:



Alg

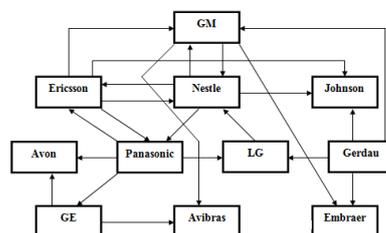
V: conjunto de vértices
A: conjunto de arcos ligando vértices de **V**

3

Exemplos:

a) Fornecimento de produtos entre fábricas

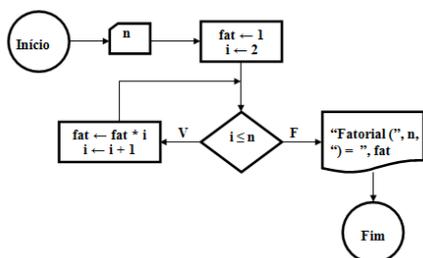
Objetos: fábricas
Relação entre fábricas: F_i fornece produtos para F_j



4

b) Fluxogramas

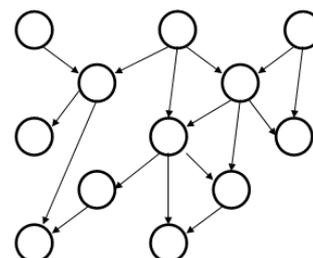
Objetos: blocos de um fluxograma
Relação entre blocos: o fluxo de controle vai de B_i para B_j



5

c) Redes PERT-CPM

Objetos: Tarefas de um projeto
Relação entre tarefas: a tarefa T_i precisa terminar para que a tarefa T_j possa começar (T_j depende de T_i)

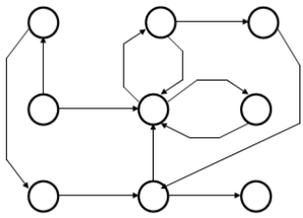


6

d) Conhecimento entre pessoas

Objetos: Pessoas

Relação entre pessoas: a pessoa P_i conhece a pessoa P_j de vista e de nome



7

Relação simétrica: a existência da relação de um vértice v para outro w implica na existência da relação de w para v



Na forma natural, costuma-se substituir os dois arcos orientados (setas), por um só arco não-orientado (linha)



8

o **Grafo orientado:** sua relação é não-simétrica; vide os quatro exemplos anteriores

- Fornecimento de produtos entre fábricas
- Fluxogramas
- Redes PERT-CPM
- Conhecimento entre pessoas

o **Grafo não-orientado:** sua relação é simétrica

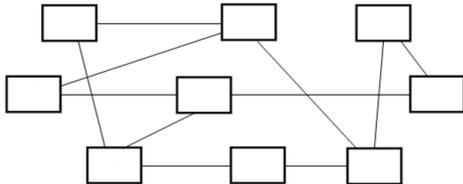
9

Exemplos de grafos não-orientados:

a) Mapa rodoviário de uma região

Objetos: cidades

Relação entre cidades: existe uma rodovia ligando C_i e C_j



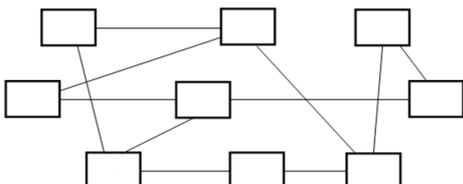
10

Exemplos de grafos não-orientados:

b) Interseção entre conjuntos

Objetos: conjuntos

Relação entre conjuntos: conjuntos C_i e C_j têm elementos em comum



11

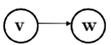
2 – GRAFOS ORIENTADOS

2.1 – Definições

- o Um grafo orientado também é chamado de grafo **dirigido**, ou abreviadamente de **digrafo**
- o Num grafo orientado, os arcos são **setas (linhas ou arestas orientadas)**

12

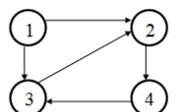
- Um arco é definido por um par orientado de vértices (v, w) , onde v é a **fonte** e w é o **destino** do arco

$$(v, w) = v \rightarrow w$$


- Diz-se que o arco $v \rightarrow w$ é **de v para w** e que **w é adjacente a v**

13

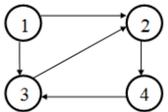
- Caminho** em um digrafo é uma seqüência de vértices v_1, v_2, \dots, v_n , tais que $v_1 \rightarrow v_2, v_2 \rightarrow v_3, \dots, v_{n-1} \rightarrow v_n$ são arcos;
- Tal caminho é dito que vai de v_1 para v_n , passa por v_2, v_3, \dots, v_{n-1} e termina em v_n .
- Comprimento** de um caminho é o número de arcos desse caminho. Exemplo:



1, 2, 4: caminho de comprimento 2, de 1 a 4

14

- Caminho simples:** caminho no qual todos os vértices são distintos, com a exceção possível do 1º e do último vértice
- Ciclo:** caminho no qual o 1º e o último vértice são iguais.
- Ciclo simples:** ciclo que também é um caminho simples. Exemplo:



3, 2, 4, 3: ciclo simples de comprimento 3

15

Informações em um grafo (orientado ou não):

- Podem estar contidas nos vértices e nos arcos.

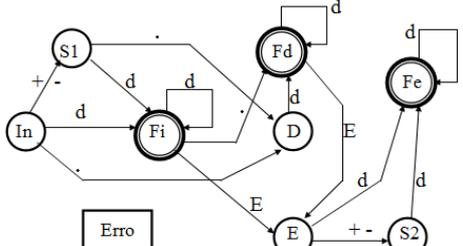
Exemplo: fornecimento de produtos entre fábricas

- Nos vértices:** nome da fábrica; localização; número de empregados, etc...
- Nos arcos:** qual o produto; quantidade de produtos fornecidos; custo de cada produto, etc.

16

Exemplo: Autômato finito reconhecedor de constantes numéricas na Linguagem C

- Reconhece constantes como: 13, +13, -13, 13., 1.25, .25, -.32.43, 13E-15, 13.E-15, -13.25E+72, .75E5

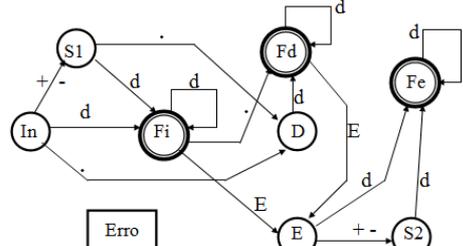


17

- Vértices:** círculos representando estados do autômato

 Estado final

 Estado não-final



18

- Informações nos **vértices**: nome, se é estado inicial, central ou final
- Informação nos **arcos**: caractere(s) necessário(s) para transitar de um estado para outro.

19

- **Arcos**: setas representando transições de estados
- Alfabeto para transições:
 $\Sigma = \{d, +, -, ., E\}$ (d é um dígito qualquer)
- Existem transições de todos os estados para o estado **Erro** mas não estão desenhadas, para maior clareza

20

- Cada caractere da constante numérica provoca uma mudança de estado
- No início, o estado é o **In** (inicial)
- Se, no final da constante, o estado for do tipo **final**, ela é reconhecida; caso contrário, é rejeitada

21

- **Simulação do teste da constante -13.25E+72**

-13.25E+72

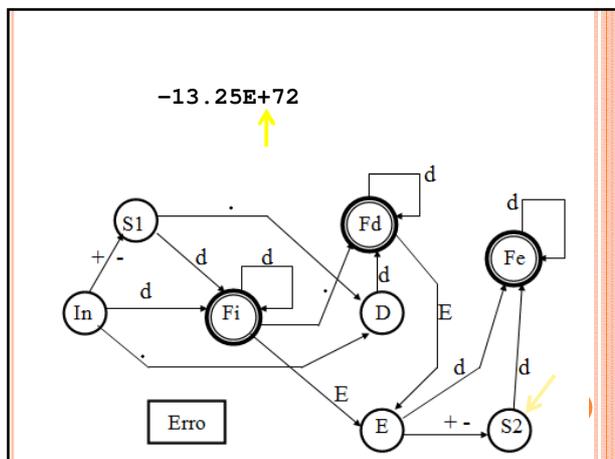
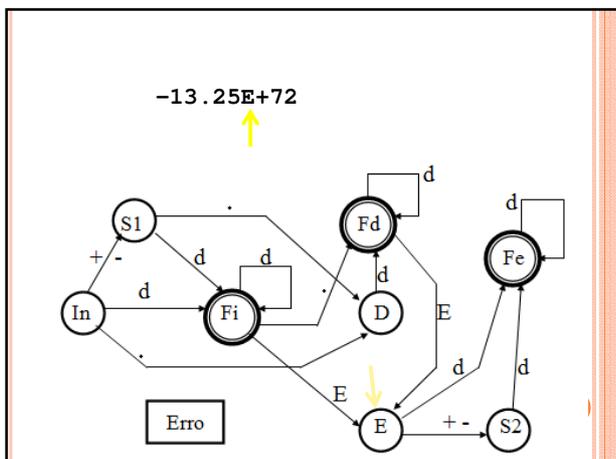
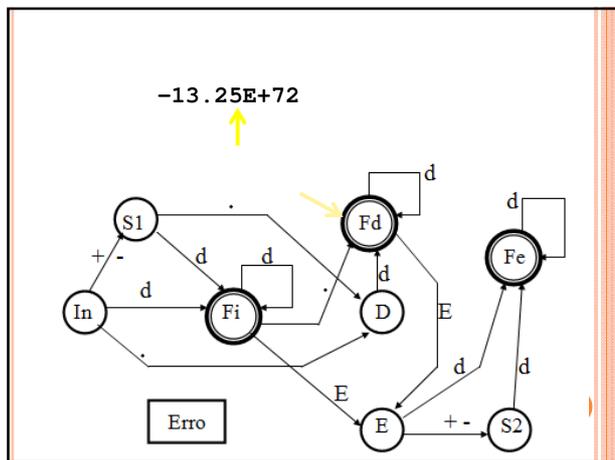
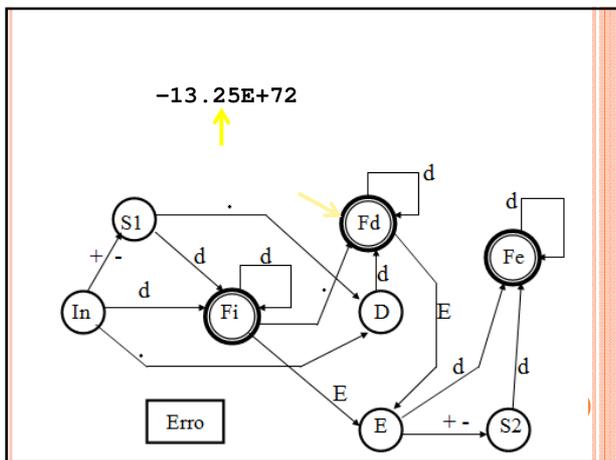
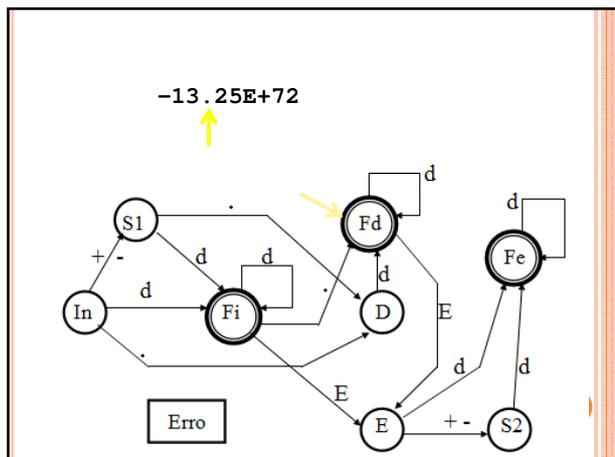
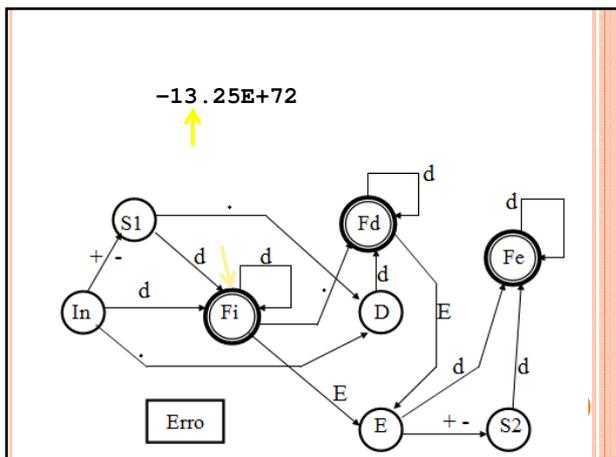
21

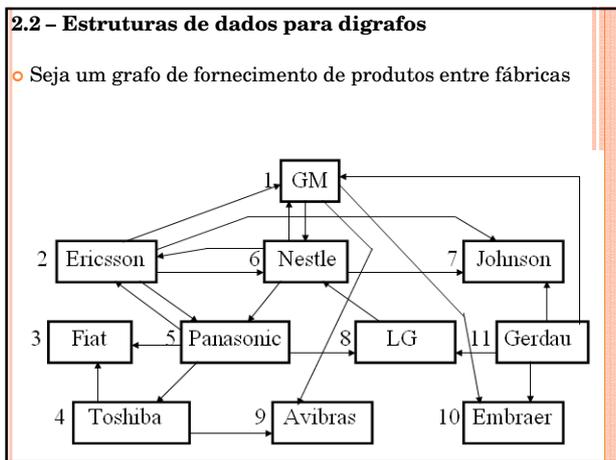
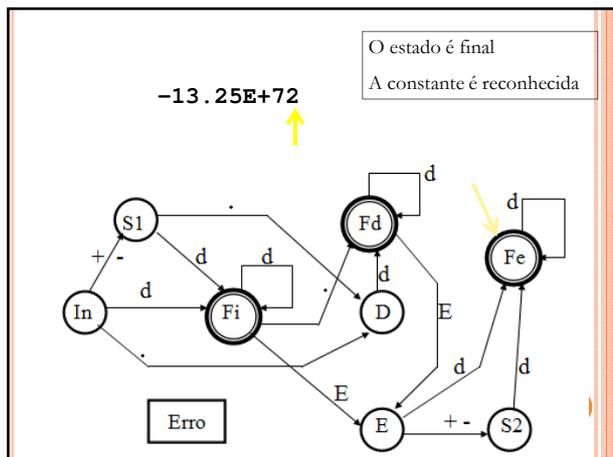
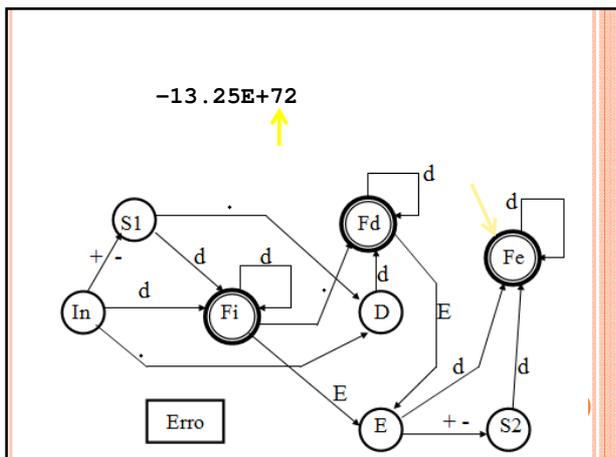
-13.25E+72

21

-13.25E+72

21





a) Matriz de adjacências

Os elementos da matriz são do tipo lógico
Se elemento [i, j] = V, fábrica i fornece produto para fábrica j

Fábrica	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1 GM						V			V	V	
2 Ericsson	V				V	V	V				
3 Fiat											
4 Toshiba			V						V		
5 Panasonic		V	V	V			V				
6 Nestle	V	V			V		V				
7 Johnson											
8 LG							V				
9 Avibras											
10 Embraer											
11 Gerdau	V						V	V		V	

Declarações para matriz de adjacências

```

struct celulavertice {
    informacaovertice InfoVert;
    logic Adjacente [maxvert];
};
struct digrafo {
    celulavertice Vetor [maxvert];
    int nvert;
};
digrafo Fornecimento;
    
```

Fábrica	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1 GM						V			V	V	
2 Ericsson	V				V	V	V				
3 Fiat											
4 Toshiba			V						V		
5 Panasonic		V	V	V			V				
6 Nestle	V	V			V		V				
7 Johnson											
8 LG							V				
9 Avibras											
10 Embraer											
11 Gerdau	V						V	V		V	

Se houver informações nos arcos:

```

struct celulavertice {
    informacaovertice InfoVert;
    informacaoarco Adjacente [maxvert];
};
struct digrafo {
    celulavertice Vetor [maxvert];
    int nvert;
};
digrafo Fornecimento;
    
```

informacaoarco pode ser até uma complexa estrutura

Fábrica	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1 GM						V			V	V	
2 Ericsson	V				V	V	V				
3 Fiat											
4 Toshiba			V						V		
5 Panasonic		V	V	V			V				
6 Nestle	V	V			V		V				
7 Johnson											
8 LG							V				
9 Avibras											
10 Embraer											
11 Gerdau	V						V	V		V	

Características dessa estrutura:

- É rápido saber se $v \rightarrow w$ é um arco do grafo
- Gasta muita memória com grafos esparsos
- O preenchimento do grafo é demorado.

Fábrica	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1 GM										V	V
2 Ericsson	V				V	V	V				
3 Fiat											
4 Toshiba			V						V		
5 Panasonic	V	V	V				V				
6 Nestle	V	V		V		V					
7 Johnson											
8 LG						V					
9 Avibras											
10 Embraer											
11 Gerdau	V						V	V		V	

b) Listas de adjacências

1	GM		→ 6	→ 9	→ 10	•	
2	Ericsson		→ 1	→ 5	→ 6	→ 7	•
3	Fiat	•					
4	Toshiba		→ 3	→ 9	•		
5	Panasonic		→ 2	→ 3	→ 4	→ 8	•
6	Nestle		→ 1	→ 2	→ 5	→ 7	•
7	Johnson	•					
8	LG		→ 6	•			
9	Avibras	•					
10	Embraer	•					
11	Gerdau		→ 1	→ 7	→ 8	→ 10	•

Declarações para listas de adjacências

```

struct celulaadj {int vertice; celulaadj *prox;};

struct celulavertice {
    informacaovertice InfoVert; CélulaAdj *ListAdj;};

struct digrafo {
    celulavertice EspacoVertices [maxvert];
    int nvert;
};

digrafo Fornecimento;
    
```

Se houver informações nos arcos:

```

struct celulaadj {int vertice; informacaoarco InfoArco;
    celulaadj *prox;};

struct celulavertice {
    informacaovertice InfoVert; CélulaAdj *ListAdj;};

struct digrafo {
    celulavertice Vertices [maxvert];
    int nvert;
};

digrafo Fornecimento;
    
```

Características dessa estrutura:

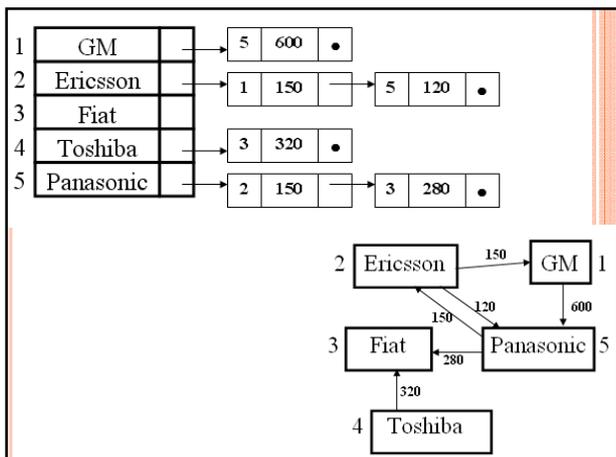
- Demora um pouco mais para saber se $v \rightarrow w$ é um arco do grafo
- Gasta menos memória para grafos esparsos
- A programação para preencher o grafo é mais complexa

2.3 - Armazenamento de um digrafo

- Seja um digrafo de fornecimento de produtos entre fábricas

Nos arcos: custo do fornecimento/mês em R\$1000,00

Adotada a estrutura com listas de adjacências



Estrutura de dados:

```

struct celulaadj {
    int vertice, custo;
    celulaadj *prox;
};
struct celulavertice {
    char nome[20];
    celulaadj *listadj;
};
struct digrafo {
    int nvert;
    celulavertice *Vertices;
};
digrafo G;
    
```

1	GM	→	5	600	•			
2	Ericsson	→	1	150	→	5	120	•
3	Fiat	→	3	320	•			
4	Toshiba	→	2	150	→	3	280	•
5	Panasonic	→	2	150	→	3	280	•

Vertices
nvert 5

```

/* Funcao LerGrafo: le e armazena um digrafo na
variavel global G */
void LerGrafo () {
    int i, j, n;
    celulaadj *p;

    /* Alocacao do vetor de vertices */

    printf("Leitura do Grafo:");
    printf("Numero de fabricas:");
    scanf("%d",&G.nvert);
    G.Vertices = malloc ((G.nvert+1) *
        sizeof(celulavertice));
}
    
```

Não usa o elemento índice zero

1	GM	→	5	600	•			
2	Ericsson	→	1	150	→	5	120	•
3	Fiat	→	3	320	•			
4	Toshiba	→	2	150	→	3	280	•
5	Panasonic	→	2	150	→	3	280	•

Vertices
nvert 5

```

/* Leitura do nome das fabricas */
for (i = 1; i <= G.nvert; i++) {
    printf("Nome da fabrica", i, ": ");
    scanf("%s", G.Vertices[i].nome);
    G.Vertices[i].listadj = NULL;
}
    
```

1	GM	→	5	600	•			
2	Ericsson	→	1	150	→	5	120	•
3	Fiat	→	3	320	•			
4	Toshiba	→	2	150	→	3	280	•
5	Panasonic	→	2	150	→	3	280	•

Vertices
nvert 5

```

/* Leitura dos fornecimentos e seus custos */
for (i = 1; i <= G.nvert; i++) {
    printf("Numero de fornecimentos de %s:",
        G.Vertices[i].nome);
    scanf("%d",&n);
    if (n > 0) {
        for (j = 1; j <= n; j++) {
            printf ("%d.o n.o da fabrica e custo: ",j);
            p = G.Vertices[i].listadj;
            G.Vertices[i].listadj =
                malloc (sizeof (celulaadj));
            G.Vertices[i].listadj->prox = p;
            scanf ("%d",&G.Vertices[i].listadj->vertice);
            scanf ("%d",&G.Vertices[i].listadj->custo);
        }
    }
}
    
```

As células de adjacências são inseridas no início de cada lista

1	GM	→	5	600	•			
2	Ericsson	→	1	150	→	5	120	•
3	Fiat	→	3	320	•			
4	Toshiba	→	2	150	→	3	280	•
5	Panasonic	→	2	150	→	3	280	•

Vertices
nvert 5

3 – PROBLEMAS CLÁSSICOS SOBRE GRAFOS ORIENTADOS

3.1 – Caminhos de menores custos

- Seja um digrafo $G = \{V, A\}$ em que cada arco de A possui uma informação inteira positiva chamada **custo**
- Seja v um vértice de V que recebe o nome de **fonte**

- o Determinar o custo do caminho **mais barato** da fonte para todos os outros vértices de **V**
- o **Custo de um caminho**: soma dos custos dos arcos desse caminho

Caminhos de 1 a 3:
 1-2-3 (custo 60)
 1-4-3 (custo 50)

Caminhos de 1 a 5:
 1-5 (custo 100)
 1-2-3-5 (custo 70)
 1-4-5 (custo 90)
 1-4-3-5 (custo 60)

Solução: Algoritmo de Dijkstra

- o O grafo é $G = (V, A)$
- o O conjunto de vértices é $V = \{1, 2, \dots, n\}$
- o A fonte é o vértice 1
- o $C(i, j)$: custo associado ao arco $i \rightarrow j$
- o Se o arco $i \rightarrow j$ não existe, $C(i, j) = \infty$

Esse algoritmo e o conceito de custos podem ser aplicados em grafos não-orientados

Vetor D: destinado a guardar os caminhos mais baratos e seus custos; no início $D[i]$ guarda:

Caminho $[1-i]$ e $C(1, i)$

	Vetor D			
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-3	1-4	1-5
Custo	10	∞	30	100
Definitivo	não	não	não	não

Simulação:

	Vetor D			
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-3	1-4	1-5
Custo	10	∞	30	100
Definitivo	sim	não	não	não

Menor custo: 10

$D[2]$ é definitivo

	Vetor D			
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-3	1-4	1-5
Custo	10	∞	30	100
Definitivo	sim	não	não	não

Novos caminhos:

Custo $(1-3) = \infty$
 Custo $(1-2-3) = \text{Custo}(1-2) + C(2, 3) = 10 + 50 = 60$ (menor)

Custo $(1, 4) = 30$ (menor)
 Custo $(1-2-4) = \text{Custo}(1-2) + C(2, 4) = 10 + \infty = \infty$

Custo $(1, 5) = 100$ (menor)
 Custo $(1-2-5) = \text{Custo}(1-2) + C(2, 5) = 10 + \infty = \infty$

	Vetor D			
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-3	1-4	1-5
Custo	10	∞	30	100
Definitivo	sim	não	não	não

Menor entre os não definitivos:
 Caminho de 1 para 4. onde
 Custo $(1-2-4) > \text{Custo}(1-4)$
 Outros caminhos possíveis, onde C é um caminho qualquer:
 Custo $(1-2-C-4) = \text{Custo}(1,2) + \text{Custo}(2-C-4) \geq \text{Custo}(1,2,4) > \text{Custo}(1,4)$
 Custo $(1-3-C-4) = \text{Custo}(1,3) + \text{Custo}(3-C-4) > \text{Custo}(1,4)$
 Custo $(1-5-C-4) = \text{Custo}(1,5) + \text{Custo}(5-C-4) > \text{Custo}(1,4)$
 Logo o caminho de menor custo possível entre 1 e 4 é: 1-4

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-2-3	1-4	1-5
Custo	10	60	30	100
Definitivo	sim	não	sim	não

Menor custo: 30

D[4] é definitivo

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-2-3	1-4	1-5
Custo	10	60	30	100
Definitivo	sim	não	sim	não

Novos caminhos:

Custo (1-2-3) = 60
 Custo (1-4-3) = Custo (1-4) + C (4, 3)
 = 30 + 20 = 50 (menor)

Custo (1, 5) = 100
 Custo (1-4-5) = Custo (1-4) + C (4, 5)
 = 30 + 60 = 90 (menor)

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-4-3	1-4	1-4-5
Custo	10	50	30	90
Definitivo	sim	sim	sim	não

Menor custo: 50

D[3] é definitivo

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-4-3	1-4	1-4-5
Custo	10	50	30	90
Definitivo	sim	sim	sim	não

Novos caminhos:

Custo (1-4-5) = 90
 Custo (1-4-3-5) = Custo (1-4-3) + C (3, 5)
 = 50 + 10 = 60 (menor)

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-4-3	1-4	1-4-3-5
Custo	10	50	30	60
Definitivo	sim	sim	sim	sim

Menor custo: 60

D[5] é definitivo

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-4-3	1-4	1-4-3-5
Custo	10	50	30	60
Definitivo	Sim	sim	sim	sim

Declarações para o vetor D:

```

struct infovert {
    int custo;
    char definitivo;
    caminho cam;
};
infovert *D;
                    
```

Caminho é lista de vértices:

```

typedef noh *posicao;
struct noh {
    vertice elem;
    posicao prox;
};
struct caminho {
    posicao inic, fim;
};
                    
```

Vetor D				
	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-4-3	1-4	1-4-3-5
Custo	10	50	30	60
Definitivo	Sim	sim	sim	sim

Caminho é lista de vértices:

```

typedef noh *posicao;
struct noh {
    vertice elem;
    posicao prox;
};
struct caminho {
    posicao inic, fim;
};
    
```

Caminho – operadores:

```

void InicCaminho (caminho *cam);
posicao Primeira (caminho cam);
posicao Proximo (posicao p);
posicao Fim (caminho cam);
void InserirNoFinal (int v, caminho *c);
int CustoArco(int, int, digrafo);
void EscreverCaminho (caminho);
void CopiarCaminho (caminho *destino,
                    caminho origem);
void EsvaziarCaminho (caminho *);
    
```

Algoritmo de Dijkstra:

```

void Dijkstra (Grafo *G) {
    infovert *D; int i, novocusto;
    celulaadj *p; vertice w, v;
    Inicializar vetor D;
    Calcular vetor D definitivo;
    Escrever vetor D;
}
    
```

Inicializar vetor D:

```

D = malloc ((G->nvert + 1) * sizeof(infovert));
for (i = 2; i <= G->nvert; i++) {
    D[i].custo = infinito;
    D[i].definitivo = FALSE;
    InicCaminho (&D[i].cam);
    InserirNoFinal (1, &D[i].cam);
    InserirNoFinal (i, &D[i].cam);
}
for (p = G->Vertices[1]; p != NULL; p = p->prox) {
    D[p->vert].custo = p->custo;
}
    
```

	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-3	1-4	1-5
Custo	10	∞	30	100
Definitivo	não	não	não	não

Calcular vetor D definitivo:

```

for (i = 2; i <= G->nvert; i++) {
    w = Minimo (D, G->nvert);
    D[w].definitivo = TRUE;
    for (v = 2; v <= G->nvert; v++)
        if (D[v].definitivo == FALSE) {
            novocusto = D[w].custo +
                CustoArco (w, v, G);
            if (novocusto < D[v].custo) {
                D[v].custo = novocusto;
                CopiarCaminho
                    (&D[v].cam, D[w].cam);
                InserirNoFinal (v, &D[v].cam);
            }
        }
}
    
```

	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-3	1-4	1-5
Custo	10	∞	30	100
Definitivo	não	não	não	não

Escrever vetor D:

```

for (i = 2; i <= G->nvert; i++) {
    printf("Caminho (1, %d): ", i);
    printf("Custo = %d Vertices:", D[i].custo);
    EscreverCaminho (D[i].cam);
}
    
```

	D[2]	D[3]	D[4]	D[5]
Caminho	1-2	1-4-3	1-4	1-4-3-5
Custo	10	50	30	60
Definitivo	sim	sim	sim	sim

Saída para o grafo acima:

Caminhos mais baratos ao vertice 1:

```

Caminho (1, 2): Custo = 10; Vertices: 1 2
Caminho (1, 3): Custo = 50; Vertices: 1 4 3
Caminho (1, 4): Custo = 30; Vertices: 1 4
Caminho (1, 5): Custo = 60; Vertices: 1 4 3 5
    
```

Aplicações de caminhos de menores custos:

- Escolha da melhor rota para transitar numa malha rodoviária ou para viagens aéreas
 - Aparelhos GPS, sites de informações sobre mapas, etc.

3.2 - Busca em profundidade

a) Conceito e metodologia

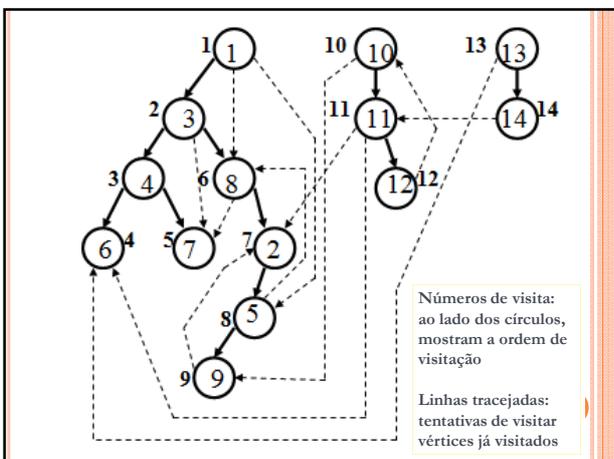
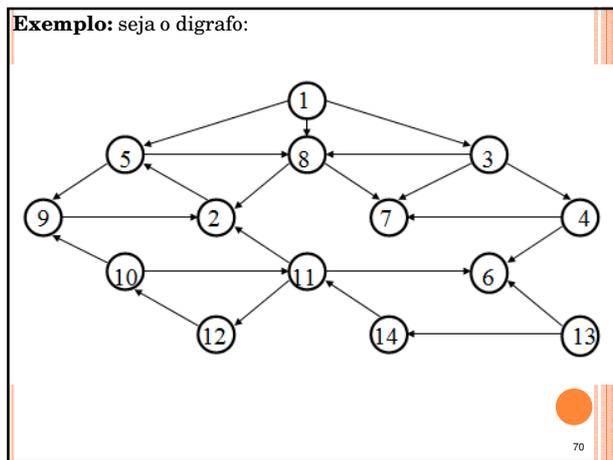
- Busca em profundidade é um método de **travessia de grafos** (orientados ou não)
- É esqueleto para a solução de muitos problemas relacionados com grafos (orientados ou não)

- Travessia de grafos:** visitação sistemática de todos os nós de um grafo, usando os arcos para transitar

- Busca em profundidade:** generaliza o de pr , p s e ordem central para  rvores
- Busca em largura:** generaliza o da ordem de nível para árvores (será apresentada para os grafos não-orientados)

Método para digrafos: Seja G um digrafo

- Assinalar todos os vértices de G como **não-visitados**
- Seja v um vértice de G selecionado como vértice inicial; Marcar v como **visitado**
- Visitar cada vértice w adjacente a v , não visitado
- Ao visitar um vértice w , marc -lo como **visitado** e visitar cada vértice não visitado, adjacente a w (recursividade)
- A busca em v é encerrada quando todos os vértices w adjacentes a v tiverem sido visitados
- Se alguns vértices permanecerem não visitados, selecionar um deles como inicial, e aplicar-lhe os passos de 2 a 6



b) Programa o e estrutura de dados (listas de adjacências)

visit	nvis	Adjs	celulaadj
1		3	5 → 8 •
2		5 •	
3		4	7 → 8 •
4		6	7 •
5		8	9 •
6		•	
7		•	
8		2	7 •
9		2 •	
10		9	11 •
11		2	6 → 12 •
12		10 •	
13		6	14 •
14		11 •	nvert 14

Vertices grafo

```

struct celulaadj {
    vertice vert; celulaadj *prox;
};
typedef celulaadj *listadj;
struct celulavert {
    logic visit; int nvis;
    listadj adjs;
};
typedef int vertice;
struct Grafo {
    int nvert;
    celulavert *Vertices;
};
Grafo G; int cont;
    
```

```

void Travessia (Grafo *G) {
    vertice v;
    for (v = 1; v <= G->nvert; v++)
        G->Vertices[v].visit = FALSE;
    cont = 0;
    for (v = 1; v <= G->nvert; v++)
        if (G->Vertices[v].visit == FALSE)
            BuscaProf (v, G);
}
    
```

```

void BuscaProf (vertice v, Grafo *G) {
    celulaadj *p;
    G->Vertices[v].visit = TRUE; cont++;
    G->Vertices[v].nvis = cont;
    p = G->Vertices[v].adjs;
    while (p != NULL) {
        if (G->Vertices[p->vert].visit == FALSE)
            BuscaProf (p->vert, G);
        p = p->prox;
    }
}
    
```

c) Floresta da busca em profundidade

Os arcos com **linha cheia** levam a vértices não-visitados

São chamados arcos de **árvore**

Formam a floresta da busca em profundidade

Outros tipos de arcos (linha tracejada):

Arcos de volta, arcos para frente e arcos cruzantes

Arcos de volta: vão de um vértice a seu ancestral na floresta

Um arco de um vértice para si mesmo é também um arco de volta

Exemplos: 5→8, 9→2, 12→10

Arcos para frente: arcos *não de árvore*, que vão de um vértice a um seu descendente próprio

Exemplos: 1→8, 1→5, 3→7

Arcos cruzantes: vão de um vértice a outro que não seja seu ancestral nem descendente na floresta

Vão sempre da direita para a esquerda

Exemplos: $8 \rightarrow 7$, $11 \rightarrow 6$, $14 \rightarrow 11$, $13 \rightarrow 6$, $11 \rightarrow 2$, $10 \rightarrow 9$

Características: se $v \rightarrow w$ é

- Arco de árvore ou arco para frente: $nvis(v) < nvis(w)$
- Arco de volta: $nvis(v) \geq nvis(w)$
- Arco cruzante: $nvis(v) > nvis(w)$

Tal floresta e tal classificação de arcos são usados para resolver muitos problemas sobre grafos.

3.3 - Digrafos acíclicos (dga's)

a) Aspectos gerais

- Dga é um digrafo sem ciclos
- Dga é um caso particular de digrafos e árvore é um caso particular de dga's

81

- Ponto de partida** em um dga: vértice não adjacente de nenhum outro vértice.
- Ponto final** em um dga: vértice sem adjacentes.
- Um dga tem um ou mais pontos de partida e um ou mais pontos finais.
- Exemplo:** Redes PERT-CPM

Uma tarefa não pode começar enquanto aquelas das quais ela depende não terminarem

82

Exemplo: expressões aritméticas com sub-expressões repetidas

Seja a expressão:

$$((a+b)*c + ((a+b)+e) * (e+f)) * ((a+b)*c)$$

repetições

Dga da expressão

No dga não há repetições

83

Exemplo: Seja $Conj = \{1, 2, 3\}$ e seja $P(Conj)$ o conjunto potência de $Conj$

$$P(Conj) = \{\emptyset, \{1\}, \{2\}, \{3\}, \{1,2\}, \{1,3\}, \{2,3\}, \{1,2,3\}\}$$

Seja a relação $\omega = (\text{Contém e tem exatamente 1 elemento a mais que})$, relação essa definida em $P(Conj)$.

$P(Conj)$ e ω pelo seguinte dga:

84

b) Teste de aciclicidade

- Certas aplicações exigem que o digrafo seja acíclico
- É necessário verificar se o digrafo lido é um dga, para garantir a consistência dos dados de entrada
- Pode-se usar a **busca em profundidade** como esqueleto para sua solução
- Se um **arco de volta** for encontrado durante a busca, então o grafo **não é acíclico**

85

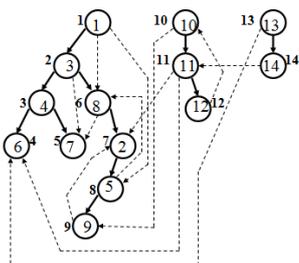
Para fazer este teste, basta:

- Manter uma pilha com todos os ancestrais do vértice que está sendo visitado, incluindo ele próprio
- Partindo dele, para visitar seus adjacentes, se um deles, já visitado, pertencer a tal pilha, existe o **arco de volta** e o grafo não é acíclico
- Quando todos os seus adjacentes já tiverem sido visitados, deve-se retirá-lo da pilha de ancestrais

86

Exemplo:

- Ao visitar o vértice **5**, estarão na pilha seus ancestrais **1, 3, 8, 2 e 5**
- Adjacentes de **5**: **8 e 9**
- Na tentativa de visitar o **8**, encontra-se o **arco de volta**
- O digrafo não é um **dga**
- A seguir um algoritmo para o teste de aciclicidade



87

```

/* Variaveis globais */
int cont; pilha P; logic aciclico;

void Travessia (Grafo *G) {
  vertice v;
  InicPilha (&P); aciclico = TRUE;
  for (v = 1; v <= G->nvert; v++)
    G->Vertices[v].visit = FALSE;
  cont = 0;
  for (v = 1; v <= G->nvert; v++)
    if (G->Vertices[v].visit == FALSE)
      BuscaProf (v, G);
}

```

O algoritmo usa como **esqueleto** o algoritmo da **busca em profundidade** (em **negrito** os enxertos)

88

```

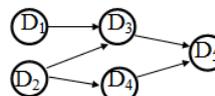
void BuscaProf (vertice v, Grafo *G) {
  celulaadj *p;
  G->Vertices[v].visit = TRUE; cont++;
  G->Vertices[v].nvis = cont;
  Empilhar (v, &P);
  p = G->Vertices[v].adjs;
  while (p != NULL) {
    if (G->Vertices[p->vert].visit == FALSE)
      BuscaProf (p->vert, G);
    else if (Procurar (p->vert, P) == TRUE)
      aciclico = FALSE;
    p = p->prox;
  }
  Desempilhar (&P);
}

```

89

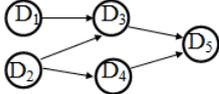
c) Ordenação topológica

- Um grande projeto costuma ser dividido numa coleção de tarefas, algumas das quais são **pré-requisitos** de outras.
- **Exemplo:** disciplinas D_1, D_2, D_3, D_4 e D_5 de um curso



90

- **Ordenação topológica:** processo de ordenar linearmente os vértices de um dga, de forma que
 - Se há um arco do vértice **i** para o vértice **j**, então **i** aparece antes de **j** na ordenação.
- **Exemplo:** (D_1, D_2, D_3, D_4, D_5) e (D_2, D_4, D_1, D_3, D_5) são ordenações topológicas do dga abaixo

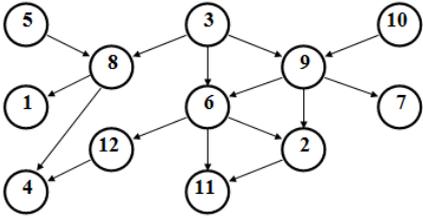


91

- Essa ordenação pode ser feita, usando como esqueleto a **busca em profundidade**
- No final da chamada da rotina **BuscaProf**, empilha-se o vértice argumento
- No final da rotina **Travessia**, enquanto houver elementos na pilha, retira-se o vértice do topo da pilha, imprimindo-o

92

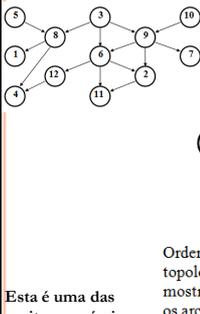
- **Exemplo:** seja um dga com numeração aleatória dos vértices:



Opta-se por iniciar uma busca pelo vértice de menor número

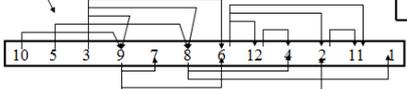
93

Floresta da busca em profundidade (só com os arcos de árvore):



Esta é uma das muitas possíveis ordenações topológicas

Ordenação topológica mostrando os arcos:



Todas as direções p/direita

Pilha

10
5
3
9
7
8
6
12
4
2
11
1

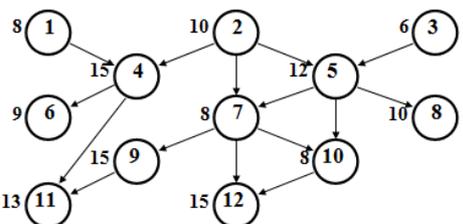
94

- Ordenação topológica ajuda estabelecer uma ordem de execução das tarefas de um grande projeto
- Isso é crítico quando apenas um pequeno número de tarefas pode ser executado simultaneamente
- É o caso de um curso com módulos semestrais, com cinco ou seis disciplinas por módulos
- Faz-se um grafo de pré-requisitos das disciplinas e uma ordenação topológica mais sofisticada, para obter a simultaneidade requerida

95

d) Caminho crítico um dga

- Seja o seguinte dga:



Os vértices são **tarefas** de um projeto

A **duração** de cada tarefa aparece ao lado do vértice

Num arco, o **destino** não começa antes do término da **fonte**

96

Problemas:

- Qual o **tempo mínimo** para que o projeto seja feito?
- Quais as tarefas que não podem sofrer qualquer aumento no tempo de execução, para que esse tempo mínimo não aumente?
- A seqüência formada pelas referidas tarefas é chamada de **caminho crítico** (pode haver mais de um)

97

- É útil calcular o **tempo mínimo de término (TMT)** de cada vértice
- O tempo mínimo procurado é o maior de todos os **TMT's das tarefas finais.**
- Tarefas finais** são aquelas que não tem adjacentes

98

- TMT's das tarefas de partida **1, 2 e 3** são imediatos:
- É a duração delas: **8, 10 e 6**

99

- O TMT das tarefas dependentes apenas de **1, 2 e 3** já pode ser calculado:
- $TMT(4) = \max(TMT(1), TMT(2)) + Duração(4) = 25$
- $TMT(5) = \max(TMT(2), TMT(3)) + Duração(5) = 22$

100

- Assim prosseguindo:
- $TMT(6) = TMT(4) + Duração(6) = 34$
- $TMT(7) = \max(TMT(2), TMT(5)) + Duração(7) = 30$
- $TMT(8) = TMT(5) + Duração(8) = 32$

101

- Assim prosseguindo:
- $TMT(9) = TMT(7) + Duração(9) = 45$
- $TMT(10) = \max(TMT(5), TMT(7)) + Duração(10) = 38$

102

○ Finalmente:

- $TMT(11) = \max(TMT(4), TMT(9)) + \text{Duração}(11) = 58$
- $TMT(12) = \max(TMT(7), TMT(10)) + \text{Duração}(12) = 53$

○ Tarefas finais: 6, 8, 11 e 12

- $TMT(\text{Projeto}) = \max(TMT(6), TMT(8), TMT(11), TMT(12)) = \max(34, 32, 58, 53) = 58$

Algoritmo recursivo para o cálculo do TMT do projeto:

- Primeiramente introduz-se uma tarefa final artificial **TArtif** de duração zero:

Algoritmo:

```

int Termino (Tarefa T) {
    int maior, aux; Tarefa X;
    maior = 0;
    para (cada tarefa X da qual T é adjacente) {
        if(X.tmt não foi calculado)
            aux = Termino (X);
        else aux = X.tmt;
        if(aux > maior) maior = aux;
    }
    T.tmt = maior + T.duracao;
    return T.tmt;
}
    
```

O tempo mínimo para a execução do projeto é calculado invocando **Termino (TArtif)**

É útil manter para cada tarefa, uma lista das tarefas das quais ela é adjacente, além da lista das adjacentes a ela (grafo reverso)

As tarefas do caminho crítico são assim escolhidas:

- A primeira delas é a de maior TMT entre as finais, excluindo **TArtif**
- Para cada tarefa T acrescentada ao caminho crítico, a próxima é aquela de maior TMT dentre as que T é adjacente
- A última a ser acrescentada é uma que não é adjacente de nenhuma outra.

Exemplo: caminho crítico do grafo ilustrativo

3.4 – Componentes fortemente conexos (CFC's)

a) Conceito

- **CFC** de um digrafo $G = \{V, A\}$ é um sub-grafo de G contendo:
 - Um conjunto máximo de vértices de V , no qual há um caminho de qualquer desses vértices para qualquer outro do conjunto
 - Todos os arcos de A que ligam somente vértices desse conjunto
- Um CFC pode ser composto de apenas um vértice

109

○ **Exemplo:**

Seja $G = \{V, A\}$
o seguinte digrafo:

Eis seus CFC's:

O sub-grafo $G' = \{\{1, 2, 3\}, \{1 \rightarrow 2, 2 \rightarrow 3, 3 \rightarrow 1\}\}$ não é um CFC, pois $\{1, 2, 3\}$ não é máximo

Há caminho de 4 para 1, 2 e 3 e também desses para 4

111

- Qualquer vértice de G está em algum de seus CFC's
- Alguns arcos de G podem não estar em nenhum de seus CFC's; tais arcos são chamados **arcos que cruzam componentes**

112

Digrafo reduzido de um digrafo é aquele:

- Em que cada vértice é o conjunto de vértices de um dos **CFC's** desse digrafo
- Cujos arcos são unificações de seus **arcos que cruzam componentes**

Digrafos reduzidos são sempre acíclicos.

113

b) Aplicações de CFC's

- **Divisão** de problemas sobre digrafos em **subproblemas**, um para cada CFC
- Estudo de privacidade em sistemas de comunicação
- Análise do fluxo de controle para a validação de programas
- Computer-aided design (CAD)
- Análise de circuitos eletrônicos – classes de equivalência
- Paralelização de laços seqüenciais

114

Exemplo: Paralelização de laços sequenciais

Seja o seguinte laço em C e o grafo de dependências entre seus comandos:

```

for (i = 1; i <= n; i++) {
C1:   A[i] = B[i] + C[i];
C2:   D[i] = E[i] + F[i];
C3:   E[i+1] = A[i] + G[i];
C4:   H[i] = F[i] + B[i];
C5:   B[i+1] = E[i+1] + M[i];
C6:   F[i+1] = D[i] + N[i];
}
    
```

115

```

for (i = 1; i <= n; i++) {
C1:   A[i] = B[i] + C[i];
C2:   D[i] = E[i] + F[i];
C3:   E[i+1] = A[i] + G[i];
C4:   H[i] = F[i] + B[i];
C5:   B[i+1] = E[i+1] + M[i];
C6:   F[i+1] = D[i] + N[i];
}
    
```

CFC's (só os vértices) e digrafo reduzido:

1º: C1-C3-C5
 2º: C2-C6
 3º: C4

116

O laço original pode ser decomposto em tantos laços quantos forem os CFC's:

```

for (i = 1; i <= n; i++) {
C1:   A[i] = B[i] + C[i];
C3:   E[i+1] = A[i] + G[i];
C5:   B[i+1] = E[i+1] + M[i];
}

for (i = 1; i <= n; i++) {
C2:   D[i] = E[i] + F[i];
C6:   F[i+1] = D[i] + N[i];
}

for (i = 1; i <= n; i++) {
C4:   H[i] = F[i] + B[i];
}
    
```

Em muitos casos é mais fácil aplicar técnicas de paralelização em laços menores do que em laços maiores

117

c) Algoritmo para determinar os CFC's de um digrafo

- Será apresentado o Algoritmo de S.R. Kosaraju.
- Faz duas buscas em profundidade no digrafo
- Dividido em quatro passos
- O algoritmo não será provado, apenas ilustrado. Maiores informações e prova em: *A. V. Aho, J. E. Hopcroft, J. D. Ullman, The Design and Analysis of Computer Algorithms, Addison-Wesley, 1975*

118

Passo 1: Fazer uma busca em profundidade em G , numerando os vértices no final da chamada recursiva de cada um.

Exemplo:

119

Passo 2: Construir um novo digrafo G_r , obtido a partir de G , invertendo-se a direção de todos os seus arcos (grafo reverso).

Exemplo:

Manter a numeração obtida no passo 1

120

Passo 3: Fazer uma busca em profundidade em G_r , começando do vértice numerado no passo 1 com o número mais alto.
Exemplo:

Se a busca não visitar todos os vértices de G_r , começar novamente do vértice não visitado de numeração mais alta

121

Passo 4: Cada árvore na floresta da busca em profundidade em G_r , resultante do Passo 3 contém os vértices de um CFC de G . Exemplo:

Os vértices dos CFC's são:

- 1°: 5, 6, 7
- 2°: 1, 3, 2, 4
- 3°: 9, 8
- 4°: 10

122