

# INTELIGÊNCIA ARTIFICIAL

CTC15 AULA 3B

# Sumário

- ◇ Exemplos de PSR
- ◇ Busca genérica aplicada à PSRs
- ◇ *Backtracking*
- ◇ Verificação *forward*
- ◇ Heurísticas para PSRs

# Problemas de satisfação de restrições (PSRs)

Problema padrão:

Um estado é um “caixa preta” —qualquer estrutura de dados que suporte testes de objetivo, avaliação, sucessor

PSR:

estado é definido por **variáveis**  $V_i$  assumindo *valores* do **domínio**  $D_i$

o teste de objetivo é um conjunto de **restrições** especificando combinações permissíveis de valores para subconjuntos de variáveis

Exemplo simples de uma *linguagem de representação formal*

Permite o uso de algoritmos de *propósito geral* mais poderosos que algoritmos de busca usuais

## Exemplo: 4-Rainhas como um PSR

Assuma uma rainha em cada coluna. Em qual fila entra cada uma?

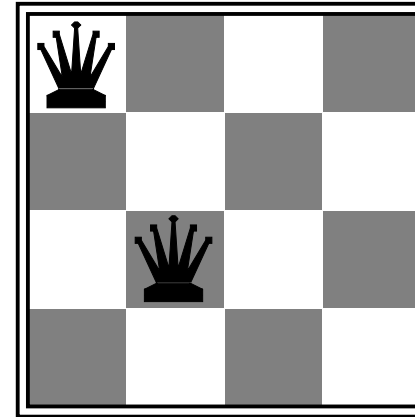
Variáveis  $Q_1, Q_2, Q_3, Q_4$

Domínios  $D_i = \{1, 2, 3, 4\}$

Restrições

$Q_i \neq Q_j$  (ñ pode estar na mesma coluna)

$|Q_i - Q_j| \neq |i - j|$  (ou na mesma diagonal)



$Q_1 = 1 \quad Q_2 = 3$

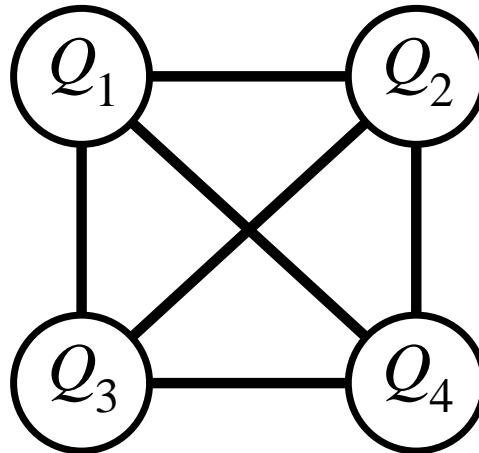
Traduza cada restrição como um conjunto de valores permissíveis para suas variáveis

Por exemplo, valores para  $(Q_1, Q_2)$  são  $(1, 3)$   $(1, 4)$   $(2, 4)$   $(3, 1)$   $(4, 1)$   $(4, 2)$

## Grafo de restrições

*PSR Binário*: cada restrição relaciona duas variáveis no máximo

*Grafo de restrições*: nós são variáveis, arcos mostram as restrições



## Exemplo: Criptoaritmética

### Variáveis

$D E M N O R S Y$

### Domínios

$\{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$

### Restrições

$M \neq 0, S \neq 0$  (restrições *unárias*)

$Y = D + E$  ou  $Y = D + E - 10$ , etc.

$D \neq E, D \neq M, D \neq N$ , etc.

$$\begin{array}{r} S E N D \\ + M O R E \\ \hline M O N E Y \end{array}$$

## Exemplo: Coloramento de mapa

Colorir um mapa de forma que países adjacentes não tenham a mesma cor

Variáveis

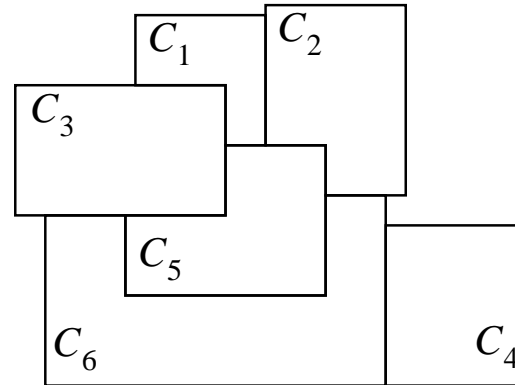
Países  $C_i$

Domínios

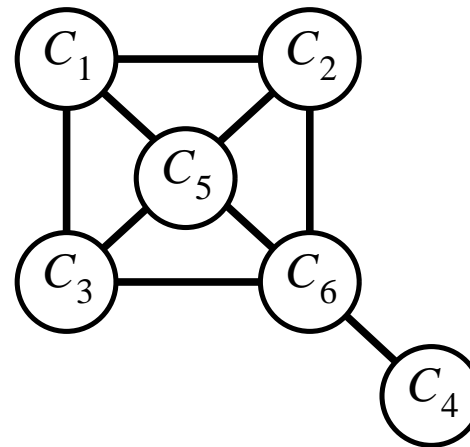
$\{Vermelho, Azul, Verde\}$

Restrições

$C_1 \neq C_2, C_1 \neq C_5, \text{ etc.}$



Grafo de restrições:



## PSRs no mundo real

Problemas de indicação

por exemplo, quem ensina que curso

Problemas de organização

por exemplo, qual curso é oferecido quando e onde?

Configuração de *hardware*

Planilhas

Problemas de fluxo de transporte

Planificação em fábricas

Observe que muitos problemas reais envolvem variáveis reais



## Aplicando busca genérica

Começamos com um método ingênuo, depois aperfeiçoamos

Estados são definidos pelos valores nomeados até o momento

Estado inicial: nenhuma variável nomeada

Operadores: indique um valor a uma variável não nomeada

Teste de objetivo: todas as variáveis nomeadas, nenhuma restrição violada

Note que isto ocorre para todos os PSRs!

## Implementação

O estado em um PSR mantém rastro de que variáveis tiveram valores nomeados até o momento

Cada variável tem um domínio e um valor atual

**datatype** CSP-STATE

**components:** UNASSIGNED, a list of variables not yet assigned

ASSIGNED, a list of variables that have values

**datatype** CSP-VAR

**components:** NAME, for i/o purposes

DOMAIN, a list of possible values

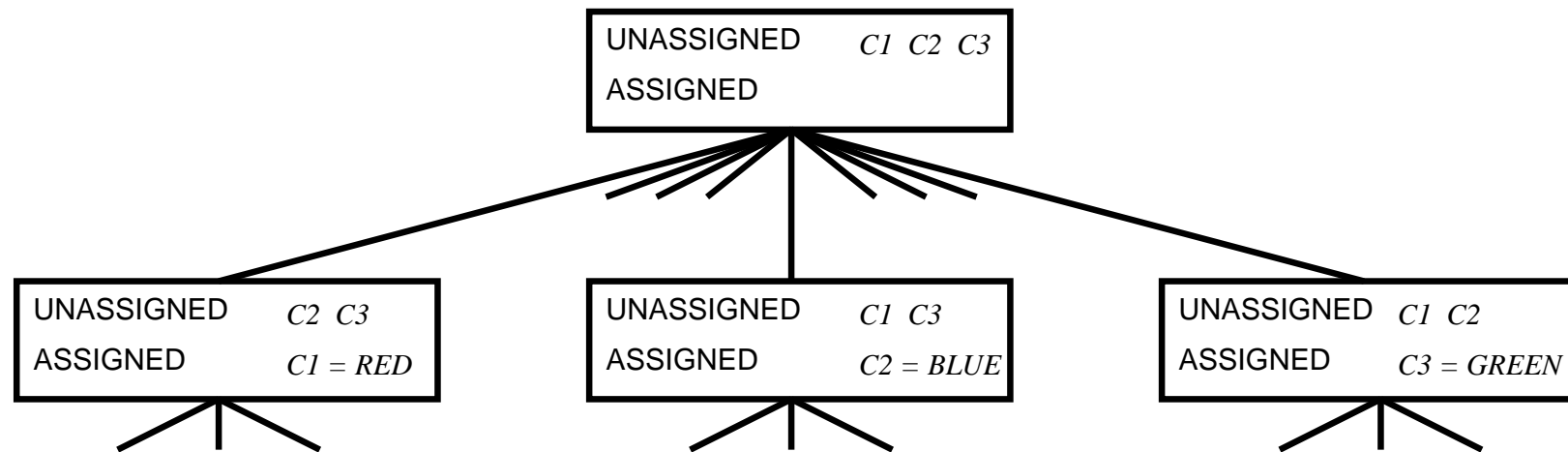
VALUE, current value (if any)

As restrições podem ser representadas

explicitamente como jogos de valores permissíveis, ou

implicitamente por uma função que testa a satisfação da restrição

# Busca genérica aplic. ao coloramento de mapa



# Complexidade da aproximação ingênua

Profundidade max. do espaço  $m$ ??

Profundidade do espaço de soluções  $d$ ??

Algoritmo de busca a utilizar??

Fator de ramificação  $b$ ??

# Complexidade da aproximação ingênua

Profundidade max. do espaço  $m??$   $n$  (número de variáveis)

Profundidade do espaço de soluções  $d??$   $n$  (todas as vars. nomeadas)

Algoritmo de busca a utilizar?? *depth-first*

Fator de ramificação  $b??$   $\sum_i |D_i|$  (no topo da árvore)

Isto pode ser melhorado dramaticamente observando-se o seguinte:

- 1) a ordem das nomeações é irrelevante, portanto muitos caminhos são equivalentes
- 2) as nomeações adicionadas não podem corrigir uma restrição violada

# Backtracking

Uso busca *depth-first*, mas

- 1) fixo a ordem de nomeações,  $\Rightarrow b = |D_i|$   
(pode ser feito na função SUCCESSORS)
- 2) verifico violações de restrições

A verificação de violação de restrições pode ser implementada de duas maneiras:

- 1) modifico SUCCESSORS para só nomear valores permitidos, dados os valores já nomeados ou
- 2) verifico se restrições são satisfeitas antes de expandir um estado

*Backtracking* é o algoritmo desinformado básico para PSRs

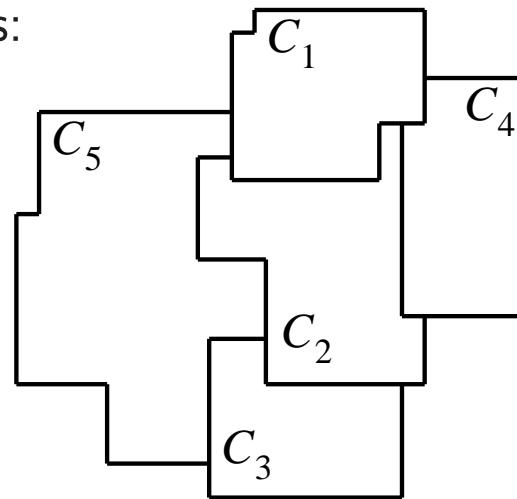
Possa resolver o  $n$ -rainhas para  $n \approx 15$

## Verificação forward

Idéia: Mantenha rastro dos valores legais restantes para variáveis não nomeadas  
Terminar a busca quando qualquer variável não tiver nenhum valor legal

Exemplo simplificado de coloramento de mapas:

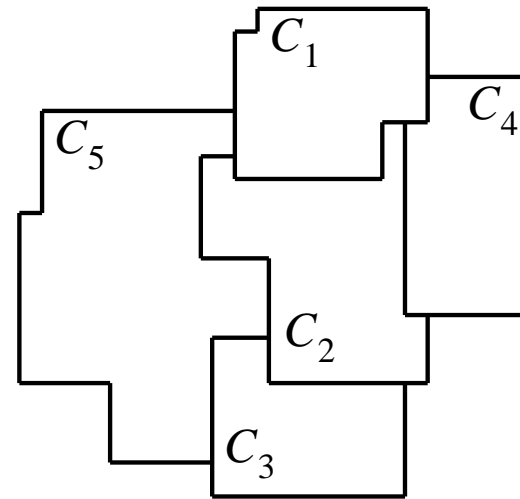
	VERMELHO	AZUL	VERDE
$C_1$			
$C_2$			
$C_3$			
$C_4$			
$C_5$			



Pode resolver o  $n$ -rainhas até  $n \approx 30$



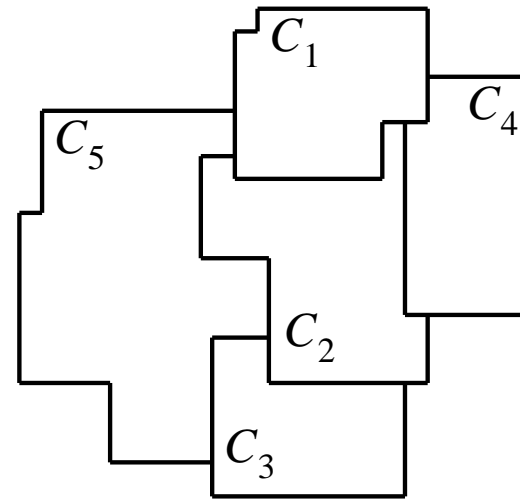
	VERMELHO	AZUL	VERDE
$C_1$	✓		
$C_2$	×		
$C_3$			
$C_4$	×		
$C_5$	×		





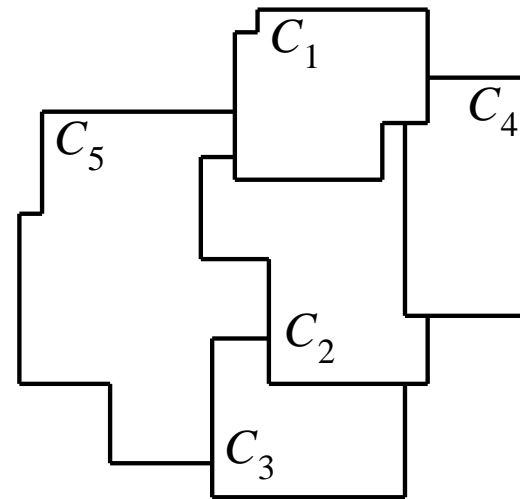


	VERMELHO	AZUL	VERDE
$C_1$	✓		
$C_2$	×	✓	
$C_3$		×	
$C_4$	×	×	
$C_5$	×	×	





	VERMELHO	AZUL	VERDE
$C_1$	✓		
$C_2$	×	✓	
$C_3$		×	✓
$C_4$	×	×	
$C_5$	×	×	×



# Heurísticas para PSRs

Decisões mais inteligentes para  
que valor escolher para cada variável  
que variável nomear

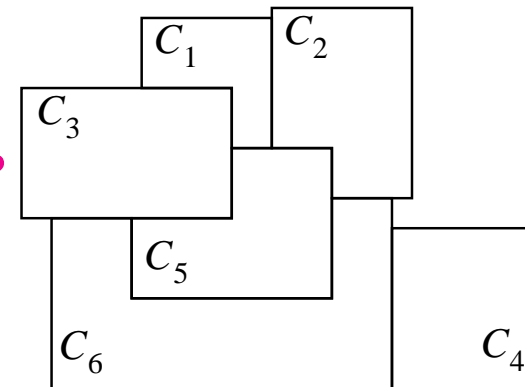
dados  $C_1 = Vermelho$ ,  $C_2 = Verde$ , escolha  $C_3 = ??$

.

dados  $C_1 = Vermelho$ ,  $C_2 = Verde$ , o que fazer??

.

Pode resolver o  $n$ -rainhas para  $n \approx 1000$



# Heurísticas para PSRs

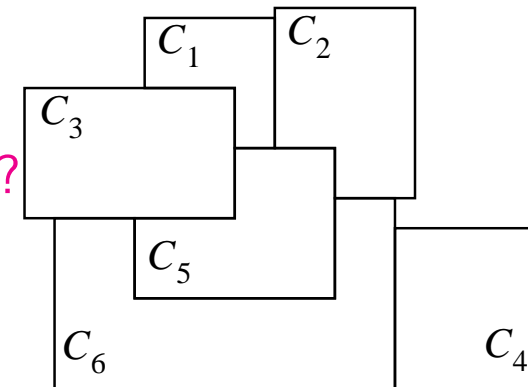
Decisões mais inteligentes para  
que valor escolher para cada variável  
que variável nomear

Dados  $C_1 = Vermelho$ ,  $C_2 = Verde$ , escolha  $C_3 = ??$

$C_3 = Verde$ : valor menos restritivo

Dados  $C_1 = Vermelho$ ,  $C_2 = Verde$ , que fazer??

$C_5$ : variável mais restritiva



Pode resolver o  $n$ -rainhas para  $n \approx 1000$

## Algoritmos iterativos para PSRs

*Hill-climbing* e *simulated annealing* tipicamente operam com estados “completos” i.e., todas as variáveis nomeadas

Para aplicar a PSRs:

- permita estados com restrições não satisfeitas
- operadores *renomeiam* valores para variáveis

Seleção de variáveis: aleatoriamente selecione qualquer variável conflitante

Heurística de mínimos conflitos:

- escolha valor que viola menos restrições

- i.e., *hillclimb* com  $h(n) =$  número total de restrições violadas

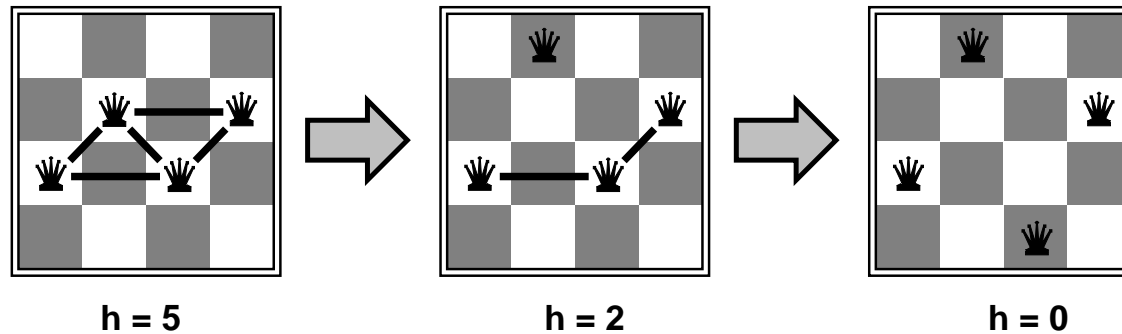
## Exemplo: 4-Rainhas

States: 4 rainhas em 4 colunas ( $4^4 = 256$  estados)

Operadores: mover rainha em coluna

Teste de objetivo: nenhum ataque

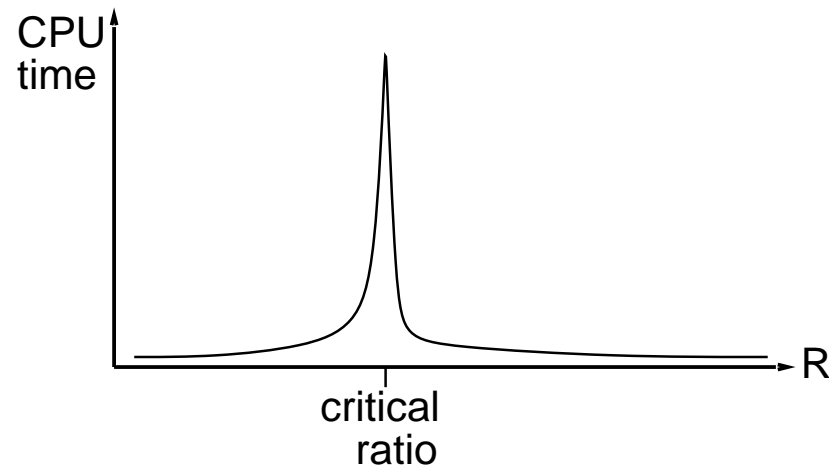
Avaliação:  $h(n) =$  número de ataques



## Heurística de mínimos conflitos: desempenho

Dado estado inicial aleatório, pode resolver o  $n$ -rainhas em tempo quase constante para  $n$  arbitrário, com alta probabilidade (por exemplo,  $n = 10.000.000$ )

O mesmo parece ser verdade para qualquer PSR aleatoriamente gerado exceto em uma faixa estreita da relação  $R = \frac{\text{número de restrições}}{\text{número de variáveis}}$



## Resumo

- PSRs constituem um tipo especial de problema: estados definidos por valores de um conjunto fixo de variáveis teste de objetivo definidos por *restricções* nos valores das variáveis
- Backtracking = busca em profundidade com:
  1. ordem fixa de variáveis
  2. só sucessores legais
- Verificação forward previne nomeações que levem a fracasso posterior
- Ordenamento de variáveis e heurística de seleção de valores ajudam significativamente
- Conflitos mínimos iterativo é normalmente efetivo na prática